

# Venus Lite

## Time-Digital Converter

### Time Tagger

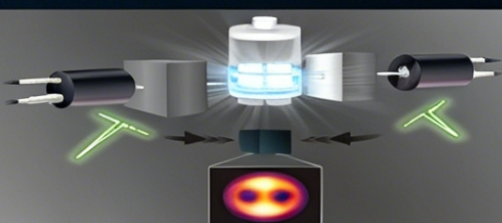
- High time measurement resolution: 0.975 ps
- Excellent timing performance:  $\sim 3$  ps RMS jitter
- Low time measurement dead time:  $\sim 2$  ns
- 16/8/4 channels per device
- Online coincidence measurement/frequency analysis/TOT/TCSPC
- Support  $g^2$  curve/IEEE 1139 clock analysis
- Maximum Count Rate: 250 M cps/ch
- Maximum Clock Analysis Frequency: 500 MHz
- USB 3.0/1 GbE/10 GbE/40 Gbps QSFP communication interface
- Fully open and customizable  
C/C++/Python/MATLAB/LabVIEW API/SDK
- Data acquisition/analysis host software  
(Windows/Linux)
- Scalable up to 256 devices (4096 Ch) for synchronized measurement



#### Quantum Communication and Calculation



#### Coincidence Measurement



#### Fluorescence Measurement Frequency Analysis



#### Single Photon Detection





Venus lite series.

16/8 Channel, 0.975 ps

Streaming Time-Digital Converter

---

# Venus Lite Software User Manual

UG-01-3-050-3, Jun. 2026

Chronos Technology specializes in the development of ultra-high precision measurement equipment, offering nanosecond-level synchronization solutions tailored for the quantum, medical, and industrial sectors. For more product information, please visit our official website- [www.chronosci.com](http://www.chronosci.com)



**Copyright Notice**

Copyright © 2026 by Chronos Technology Inc. All rights reserved.

This document contains information that is proprietary and confidential to Chronos Technology Inc. No part of this publication may be reproduced, distributed, or transmitted in any form or by any means, including photocopying, recording, or other electronic or mechanical methods, without the prior written permission of the publisher.

# 1. 上位机软件使用说明

## 8.1 软件安装说明

官方提供 Venus 上位机软件的安装包。请用户按照以下安装向导完成安装。  
为避免安装过程中受到干扰，建议在安装前暂时关闭系统的防火墙和杀毒软件。

### 8.1.1 Windows 系统

#### 8.1.1.1 软件安装步骤

##### (1) 双击运行安装程序

若显示“用户账户控制”弹窗，选择“是”确认。

##### (2) 选择程序安装路径

选择安装路径，建议不要安装到 C 盘（系统盘）。选择后，点击“下一步”。

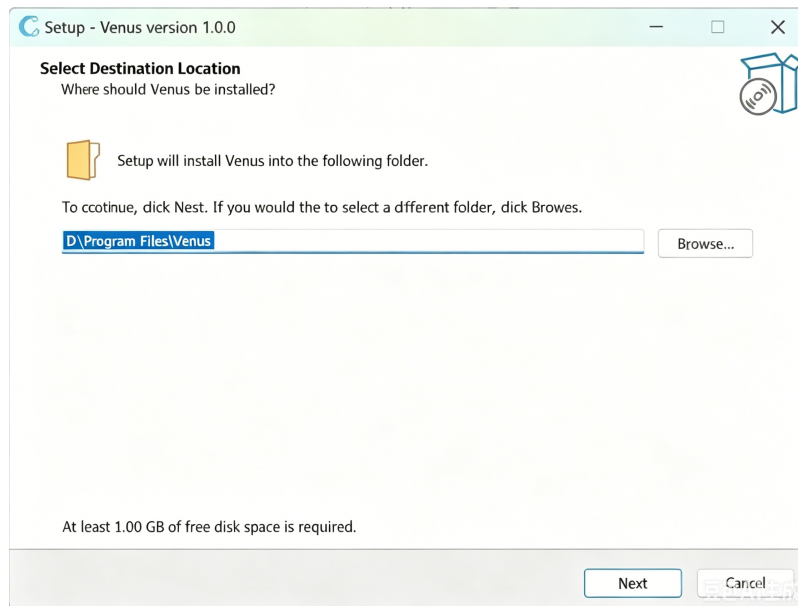


图 1 上位机安装步骤 2

##### (3) 选择是否创建桌面快捷方式

点击“下一步”；

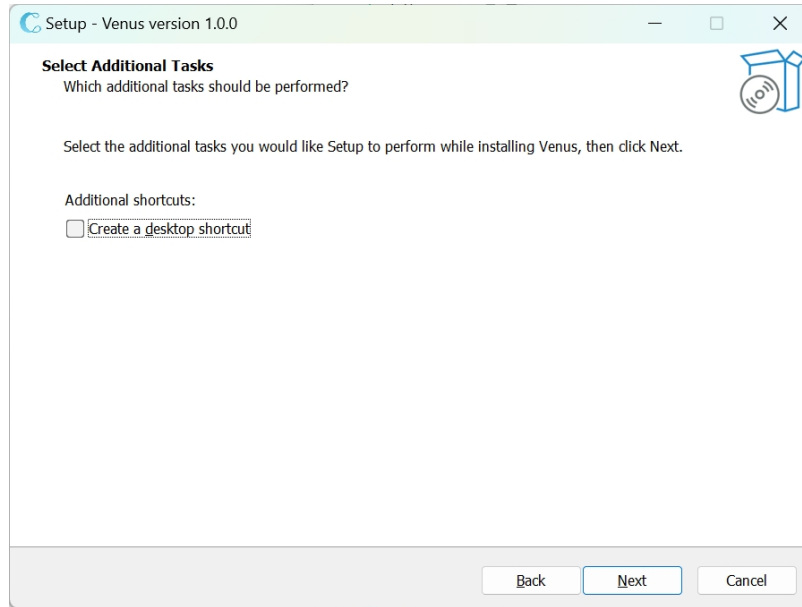


图 2 上位机安装步骤 3

#### (4) 开始安装

点击“install”，将开始安装过程；

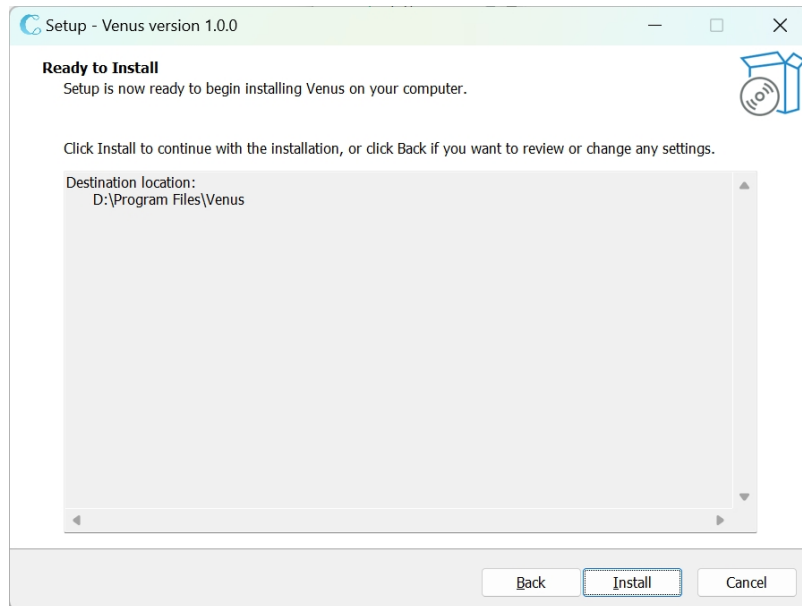


图 3 上位机安装步骤 4

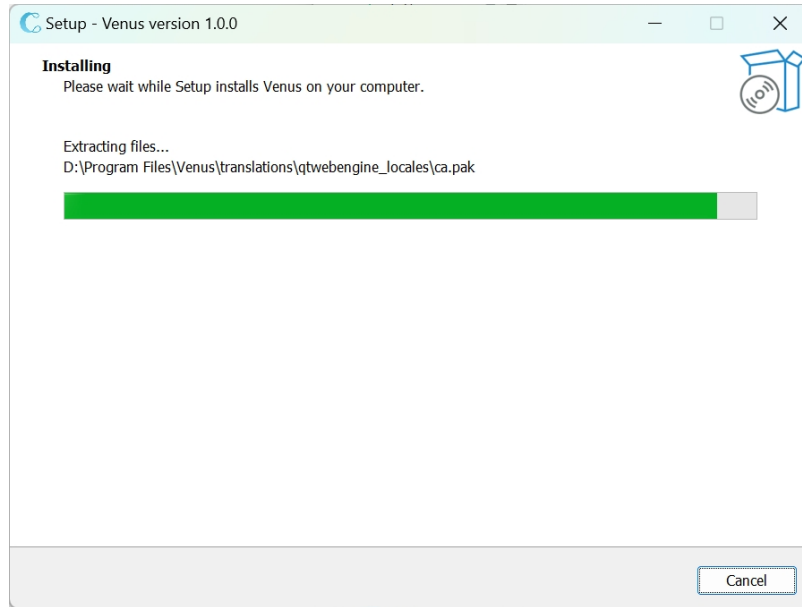


图 4 上位机安装步骤 4 安装过程

### (5) 安装成功

如果安装成功，将显示如下界面。

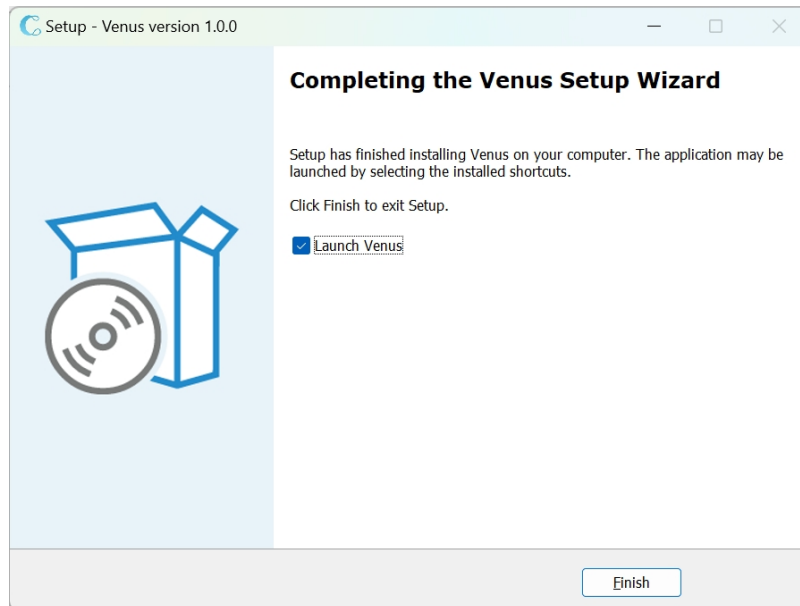


图 5 上位机安装完成

## 8.1.1.2 软件安装注意事项

### (1) USB3.0 驱动安装

安装过程中，软件将静默安装 USB 3.0 驱动程序。设备上电后，若计算机无法识别设备，请首先确认 USB 3.0 驱动是否安装成功。如未成功，请进行手动安装。

#### (1.1) 打开设备管理器，确认 USB 设备未识别

一般在其他设备列表中，会发现有黄色警告标识的未识别 USB 设备。

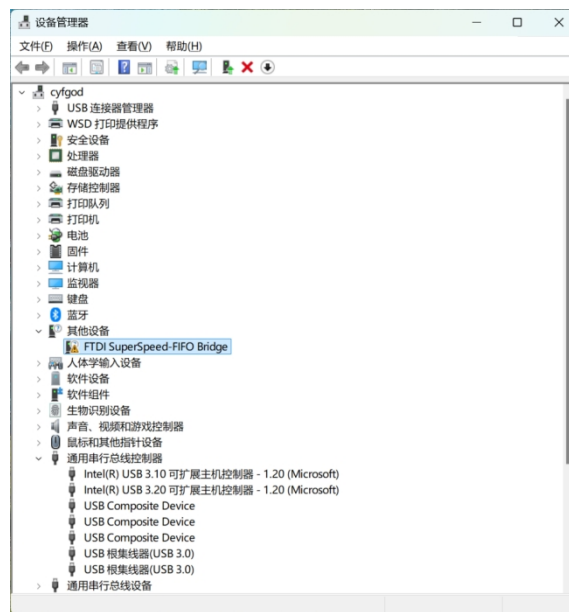


图 6 USB3.0 驱动设备管理器

#### (1.2) 双击这个未识别设备，选择“更新驱动程序”

在搜索驱动程序对话框中，选择“浏览我的电脑以查找驱动程序”。导航至程序安装目录下的 `\driver\FTD3XXDriver_WHQLCertified_v1.3.0.10\x64` 文件夹。按照后续提示完成安装。





图 7 手动安装 USB3.0 驱动

## (2) VC++运行库安装

安装程序将自动检测系统中是否已安装所需版本的 VC++ 运行库。若未安装或版本过低，程序将自动执行安装。

若启动软件后，出现应用程序报错或提示缺少 DLL 文件的情况，请尝试手动修复 VC++ 运行库。

请在软件安装目录下找到 `vc_redist.x64.exe` 文件，双击运行后，根据提示完成安装或修复（即覆盖安装）即可。



图 8 手动安装 VC++运行库

## 8.1.2 Linux 系统

### 8.1.2.1 软件安装步骤

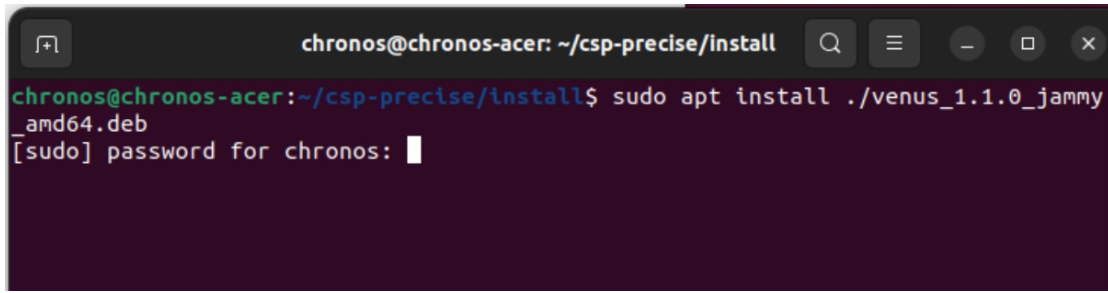
#### (1) 确认软件包

目前的 Linux 软件包主要以 Deb 包格式分发：

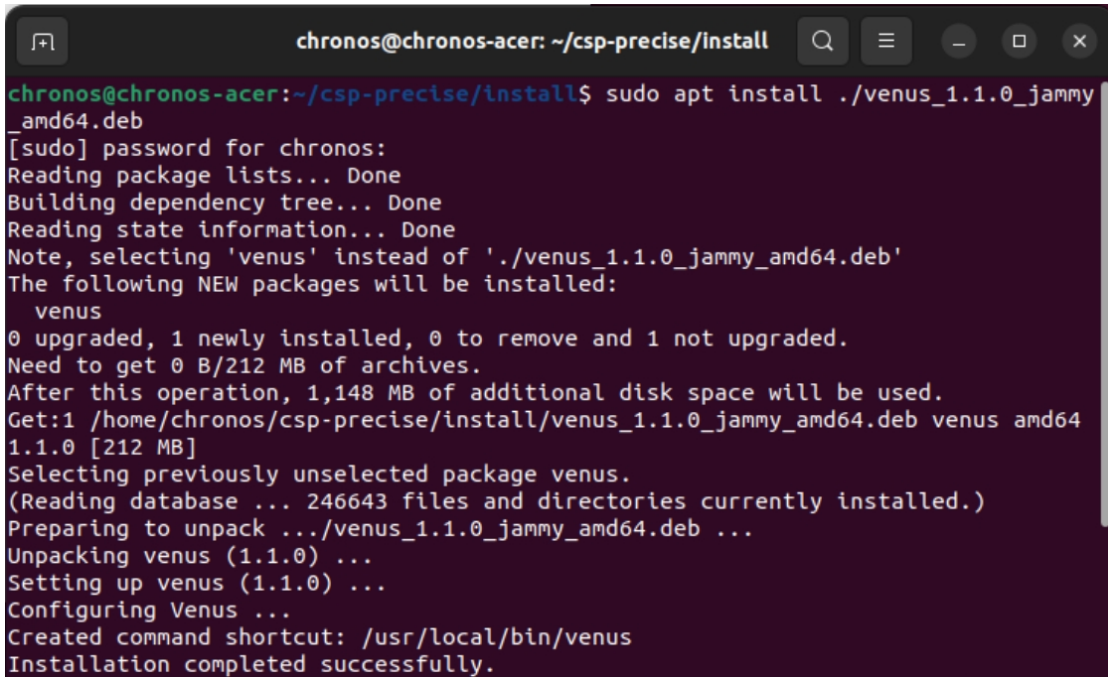
Deb 安装包文件：venus\_X.X.X\_jammy\_amd64.deb (X.X.X 是软件版本号，jammy - 是 Ubuntu-22.04.05 LTS 版本的缩写)

#### (2) 打开终端，在安装包目录执行安装命令（以 V1.1.0 版本为例）：

```
->sudo apt install ./venus_1.1.0_jammy_amd64.deb
```



```
chronos@chronos-acer: ~/csp-precise/install
chronos@chronos-acer:~/csp-precise/install$ sudo apt install ./venus_1.1.0_jammy_
_amd64.deb
[sudo] password for chronos: █
```



```
chronos@chronos-acer: ~/csp-precise/install
chronos@chronos-acer:~/csp-precise/install$ sudo apt install ./venus_1.1.0_jammy_
_amd64.deb
[sudo] password for chronos:
Reading package lists... Done
Building dependency tree... Done
Reading state information... Done
Note, selecting 'venus' instead of './venus_1.1.0_jammy_amd64.deb'
The following NEW packages will be installed:
  venus
0 upgraded, 1 newly installed, 0 to remove and 1 not upgraded.
Need to get 0 B/212 MB of archives.
After this operation, 1,148 MB of additional disk space will be used.
Get:1 /home/chronos/csp-precise/install/venus_1.1.0_jammy_amd64.deb venus amd64
1.1.0 [212 MB]
Selecting previously unselected package venus.
(Reading database ... 246643 files and directories currently installed.)
Preparing to unpack .../venus_1.1.0_jammy_amd64.deb ...
Unpacking venus (1.1.0) ...
Setting up venus (1.1.0) ...
Configuring Venus ...
Created command shortcut: /usr/local/bin/venus
Installation completed successfully.
```

图 9 软件安装 Linux 命令

请注意，执行脚本需要 sudo 权限，输入用户密码。

安装成功安装后，会有相关提示。

### (3) 软件运行

软件默认是安装在 /opt/venus 目录下，可以直接输入 venus 运行程序。

首先是会弹接口选择页面，选择设备接口。

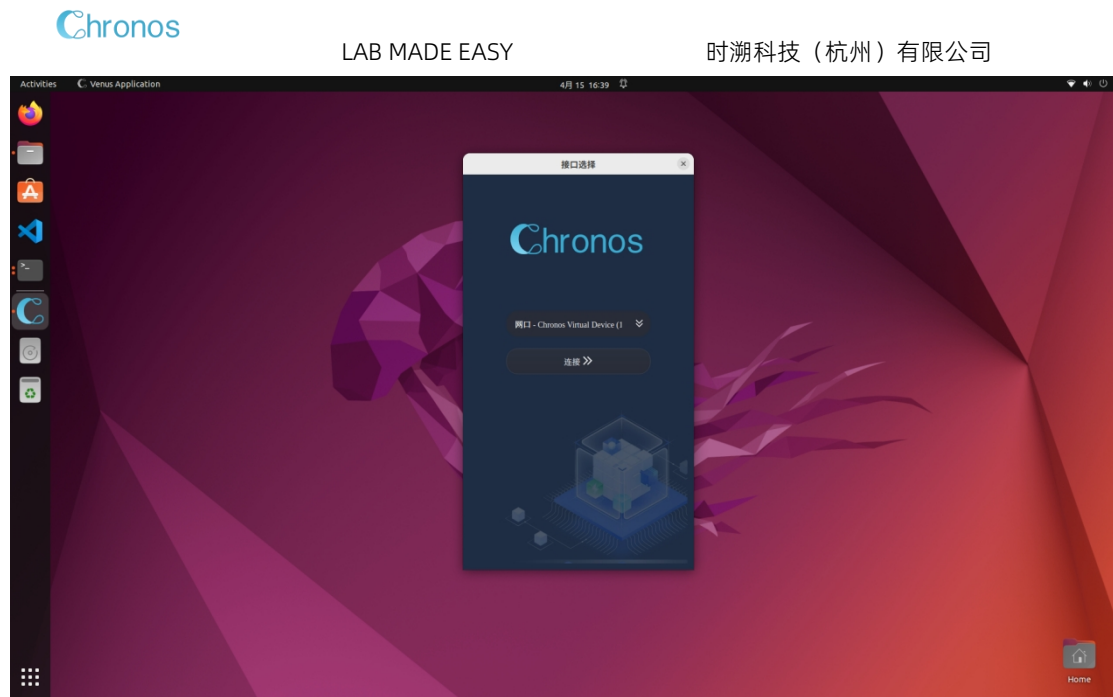


图 10 Linux 系统下的软件运行

所有的使用方法与 Windows 下相同。如果遇到问题，请联系时溯科技。

## 8.2 上位机电脑硬件要求

上位机软件需安装于运行 Windows 或 Linux 操作系统的个人电脑上。为充分发挥系统性能，计算机需满足以下软硬件要求。

表格 1 上位机电脑配置需求

	最低配置	推荐配置
操作系统	Windows 11 Ubuntu 22.04 LTS	Windows 11 Ubuntu 22.04 LTS
处理器	Intel: i5 4 核 8 线程 主频 1.6GHz AMD: Ryzen3 6 核 12 线程 主频 2.4GHz	Intel: 13th i7 16 核 24 线程 主频 2.1GHz AMD: Ryzen7 8 核 16 线程 主频 3.8GHz
内存	16G DDR3	64G DDR5
硬盘	100G SSD + 500G HDD	500G SSD + 1T HDD
USB 端口	USB3.0	USB3.0
显示器分辨率	分辨率 1920 * 1200	分辨率 1920 * 1200
万兆网卡（选配）	/	10Gtek: X710-DA4 Intel: X722-DA4
千兆网线	符合 CAT6 标准	符合 CAT7 标准

## 8.3 接口配置

Venus 提供三种对外数据接口：千兆网口、万兆网口和 USB 3.0。用户可根据不同的应用场景与性能需求选择任一接口，所有接口的用户操作流程一致。

以下以 Windows 系统为例进行说明。

### 8.3.1 千兆网口

Venus 设备出厂默认配置如下：

- 设备本地 IP 地址: 10.0.0.10
- 上位机电脑 IP 地址: 10.0.0.5
- 设备本地 MAC 地址: 12-34-56-78-90-AB

- 通信端口号: 1234 (设备与上位机默认使用相同端口)

请按以下步骤建立千兆网连接:

- 1) 使用千兆网线将 Venus 设备的千兆网口与上位机电脑的千兆网口相连;
- 2) 打开电脑系统的“以太网属性”对话框, 选择“Internet 协议版本 4 (TCP/IPv4)”属性, 将上位机电脑的 IP 地址手动设置为 10.0.0.5;
- 3) Venus 设备上电后, 等待约 5 秒钟。连接正常建立后, 可在上位机电脑的“网络连接状态”中看到“速度: 1.0 Gbps”的提示;
- 4) 如需永久修改 IP 地址或端口号, 可通过上位机软件的“管理界面”进行配置。新的设备地址和端口信息将保存在设备内部, 下次开机时无需重新设置。
- 5) **重要:** 修改设备 IP 地址后, 必须同步更新上位机软件配置文件。请打开软件安装目录下 ./config/tdcconfig.ini 文件, 将其中的 IP 地址和端口号修改为与新设备配置一致, 否则软件无法正常连接。



图 11 上位机电脑千兆网网络设置

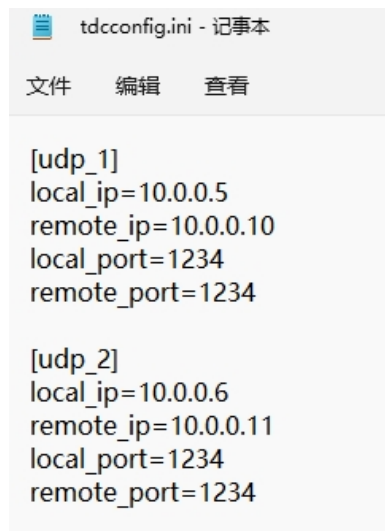
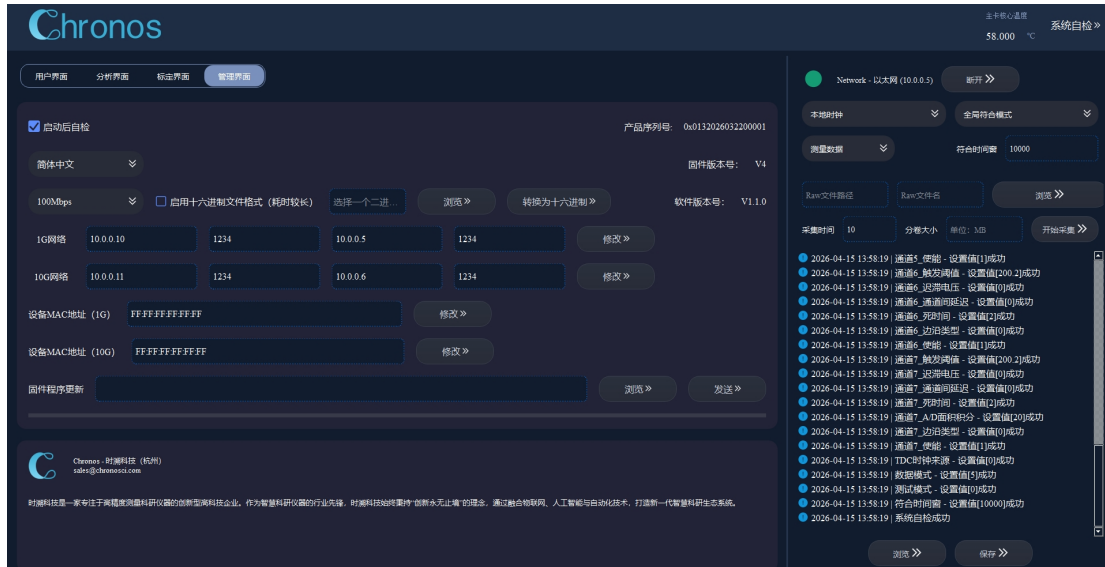


图 12 网口 IP 和端口地址修改页面

### 8.3.2 万兆网口

Venus 设备出厂默认配置如下：

- 设备本地 IP 地址: 10.0.0.11
- 上位机电脑 IP 地址: 10.0.0.6
- 设备本地 MAC 地址: 12-34-56-78-90-AB
- 通信端口号: 1234 (设备与上位机默认使用相同端口)

请按以下步骤建立万兆网连接：

- 1) 安装万兆网卡到上位机电脑，如 Intel 的 X722-DA4，并正确安装驱动程序；
- 2) 使用 QSFP 转 SFP 接口，或者 QSFP 一分四路 SFP 接口带光纤。其中，第一路为默认万兆网有效 SFP 接口；
- 3) 打开电脑系统的“以太网属性”对话框，选择“Internet 协议版本 4 (TCP/IPv4)”属性，将上位机电脑的 IP 地址手动设置为 10.0.0.6；
- 4) Venus 设备上电后，等待约 5 秒钟。连接正常建立后，可在上位机电脑的“网络连接状态”中看到“速度: 10.0 Gbps”的提示；
- 5) 如需永久修改 IP 地址或端口号，可通过上位机软件的“管理界面”进行配置。新的设备地址和端口信息将保存在设备内部，下次开机时无需重新设置。
- 6) **重要：** 修改设备 IP 地址后，必须同步更新上位机软件配置文件。请打开软件安装目录下 ./config/tdcconfig.ini 文件，将其中的 IP 地址和端口号修改为与新设备配置一致，否则软件无法正常连接。



图 13 万兆网物理连接示意图

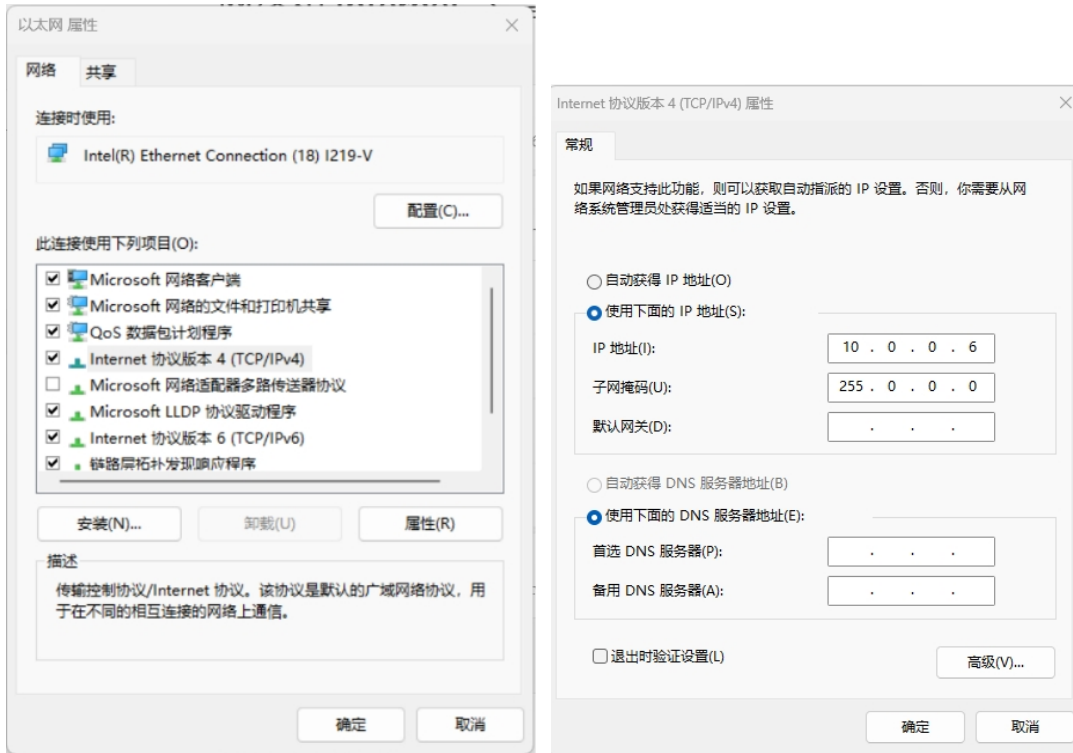
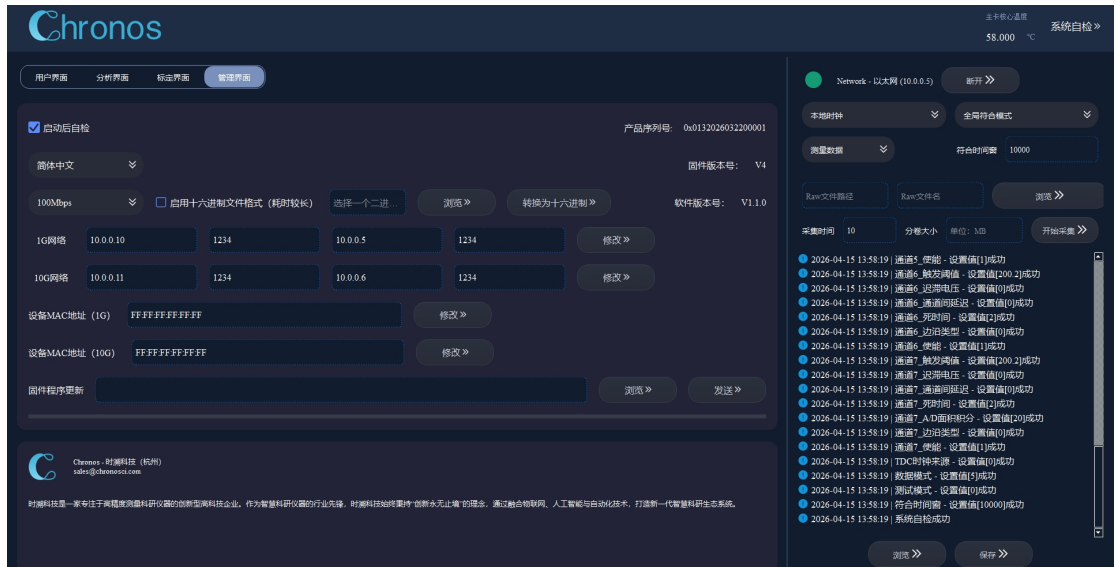
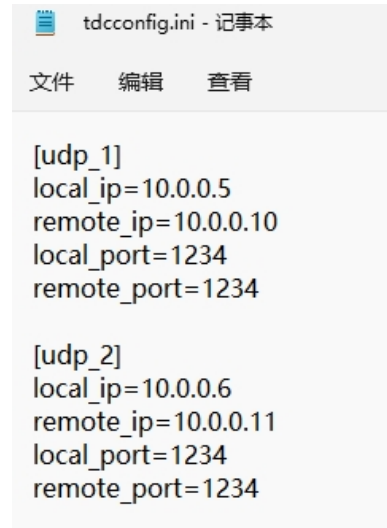


图 14 上位机电网万兆网网络设置





```
tdcconfig.ini - 记事本
文件 编辑 查看

[udp_1]
local_ip=10.0.0.5
remote_ip=10.0.0.10
local_port=1234
remote_port=1234

[udp_2]
local_ip=10.0.0.6
remote_ip=10.0.0.11
local_port=1234
remote_port=1234
```

图 15 网口 IP 和端口地址修改页面

对于千兆网和万兆网，还可以通过交换机进行组网。具体的搭建过程可参考 11.2 节。

### 8.3.3 USB 3.0

用户需要按照以下步骤建立 USB 连接：

- 1) 使用 USB 线缆将 Venus 设备与上位机电脑连接；
- 2) 启动设备后，上位机电脑需安装 FTDI USB 驱动，驱动一般会在安装上位机软件中自动安装，如果无法识别，请按照 8.1.1.2 节中的说明进行手动安装。安装成功后，驱动信息显示如下所示。



图 16 USB3.0 驱动安装信息

## 8.4 界面介绍

- (1) Venus 上位机软件界面主要分为以下五个功能模块：登录页面、用户页面、分析页面、系统标定页面和管理页面；
- (2) 登录页面：该页面显示所有已成功连接的硬件接口。软件将自动检测 USB 3.0、千兆网及万兆网接口的连接状态，仅将连接正常的接口显示于列表中。用户可根据需要从中选择任一接口进行后续操作；
- (3) 用户页面：该页面提供数据采集相关的各项参数配置选项及原始数据采集功能；
- (4) 分析页面：该页面用于在线对采集的原始数据进行实时分析，使用户能够快速观测测试结果。此页面的功能会持续更新迭代；
- (5) 系统标定页面：该页面用于对设备模拟前端的基线（Baseline）和噪声性能进行标定与校准；
- (6) 管理页面：该页面提供辅助功能，如软件语言选择、保存数据格式、设备以太网地址配置等。

## 8.5 登录页面



图 17 登录页面

登录页面将显示所有已成功连接的接口驱动。软件会自动检测 USB 3.0、UDP1G (千兆网) 和 UDP10G (万兆网) 接口的状态，并将连接正常的接口列于表中。用户可根据需要从中选择其一，点击“连接”按钮后即可进入软件主页面（用户页面）。

## 8.6 用户页面

 The screenshot displays the main Chronos user interface. At the top, there are navigation tabs for "用户界面", "分析界面", "标定界面", and "管理界面". Below these, there is a "16通道" (16 Channels) section with a table of channel parameters. The table has columns for channel ID, setpoint, current voltage, current, resistance, dead time, A/D resolution, and interface type. The interface type column includes radio buttons for "上升沿" (Rising Edge), "下降沿" (Falling Edge), "正中间" (Positive Center), and "负中间" (Negative Center). To the right of the table is a log panel showing a list of system events, including "数据模式 - 设置值[]成功" (Data Mode - Setpoint[] Success) for various channels and "参考通道 - 设置值[]成功" (Reference Channel - Setpoint[] Success).
 

通道	输出阈值	当前电压	通道电阻	死时间	A/D分辨率	接口驱动类型			
通道 00	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 01	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 02	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 03	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 04	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 05	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 06	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 07	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 08	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 09	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 10	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 11	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 12	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 13	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 14	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
通道 15	200.20	mV	30mV	0	PS	2	ms	20	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间
参考通道	0.00	mV	0	0	PS	2	ms	0	<input checked="" type="radio"/> 上升沿 <input type="radio"/> 下降沿 <input type="radio"/> 正中间 <input type="radio"/> 负中间

图 18 用户页面

用户页面主要包含以下四个功能区：

(1) 状态监控区：位于页面上方，实时显示系统关键状态参数，包括：FPGA 核心温度、硬件接口连接状态等；

(2) 参数配置区：提供核心寄存器配置功能，主要包括

(2.1) 通道配置：通道使能、迟滞电压、各通道时间甄别阈值、时间延迟值、测量死时间、ADC 积分点数、测量信号边沿设置等。以 Venus Lite16 为例，通道分为 16 路测量通道和 1 路参考通道，其中参考通道没有模拟前端电路，直接输入数字脉冲，除此之外，其他测量与普通通道无异；

(2.2) 系统配置：TDC 时钟源选择、数据采集模式设置、符合时间窗设置等。

(3) 数据采集区：用于控制数据采集任务，可设置数据文件的保存名称、存储路径、采集时长、分卷大小等参数；

(4) 操作日志区：记录用户的所有操作与系统事件，用户可保存日志文件以备后续查阅，用于追踪和复现实验过程。

**注意：**如果因为意外或者测试人员造成的设备与上位机电脑通讯中断，如果设备没有重新上下电，重新建立连接后上位机软件会静默回读当前设备的所有当前状态信息。因此，仅通信重新连接不会造成下位机与上位机状态不一致。

### 8.6.1 通道使能

每个通道配置页面前，都有使能勾选。勾选中后，本通道输入使能，不勾选，本通道输入关闭。用户可以选择目标测试通道，而关闭其他不使用的通道，来进行针对性测试和节约数据接口带宽，如下图所示。用户可选最上边选项框来全选或全不选来快速设置。



图 19 通道使能勾选

## 8.6.2 比较阈值配置

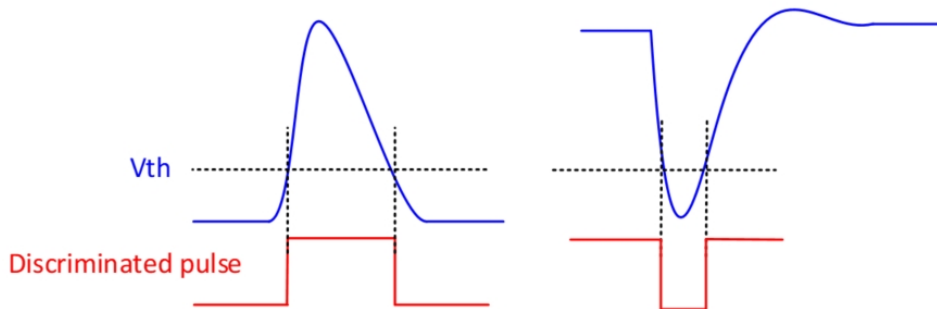


图 20 模拟信号比较功能示意图

Venus 模拟前端采用边沿定时 (Edge Timing) 电路。用户可通过上位机软件页面, 以 0.6 mV 的分辨率配置各通道比较器的阈值电压 (单位: mV), 默认配置范围为 -1500 mV ~ +1500 mV (如有需求可放开更大范围)。输入模拟信号经比较器甄别后, 被转换为数字脉冲。Venus 将计算脉冲的上升沿与下降沿触发时间 (时间戳), 并可在线计算脉冲的过阈时间 (Time over Threshold, TOT)。

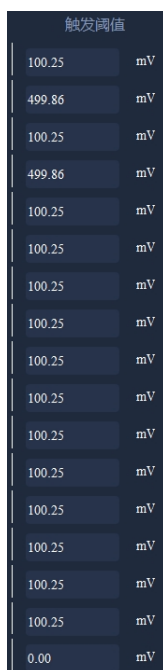


图 21 触发阈值配置 GUI 示意图

用户修改阈值后，改动的编辑框颜色会发生变化，配置完成后（点击回车键或者发送按钮），颜色回归正常。其他的配置也类似。

### 8.6.3 各通道迟滞电压配置

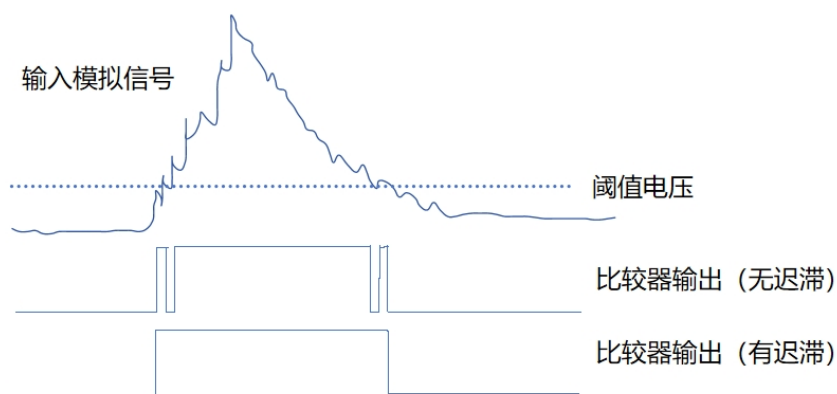


图 22 迟滞电压原理示意图

Venus 模拟前端采用边沿定时电路。用户可通过上位机软件页面，设置比较器的迟滞电压值，配置分为四个档位（1/30/40/70 mV，默认为 30 mV）。输入模拟信号经比较器甄别后，被转换为数字脉冲。Venus 将计算脉冲的上升沿与下降沿触发时间（时间戳），并可在线计算脉冲的过阈时间（Time over Threshold, TOT）。如果系统噪声偏大，比较器可能在阈值电压附近反复被噪声触发，造成

TDC 编码错误和定时精度下降。通过设置迟滞电压，在某些应用中可以提高系统定时精度。一般来讲，建议先评估测试系统的噪声水平，迟滞电压设置超过系统噪声的峰峰值。

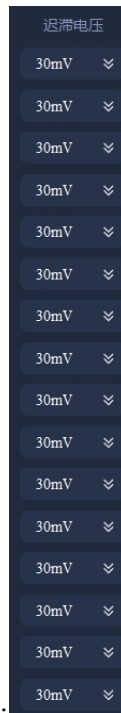


图 23 比较器迟滞电压配置 GUI 示意图

。

#### 8.6.4 各通道延迟配置

用户可通过上位机软件配置各通道的电路延迟值，以实现通道间延迟对齐。延迟值单位为皮秒 (ps)，最小调节精度为 0.975 ps，调节范围为 1 us。

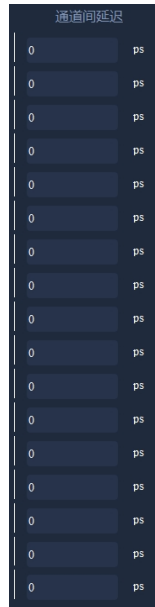


图 24 通道间延迟配置 GUI 示意图

### 8.6.5 各通道死时间配置

用户可通过上位机软件为各通道的时间测量电路配置死时间 (Dead Time)。对于后沿存在“振铃” (Ringing) 或反射 (Reflection) 现象的待测信号，设置死时间可有效滤除因振铃/反射产生的无效触发，确保数据质量。

Venus 系统的死时间模型接近非瘫痪 (非扩展) 型 (Non-Paralyzable Model)。死时间长度由用户设定，在死时间内发生的重复触发不会再引入额外的死时间。

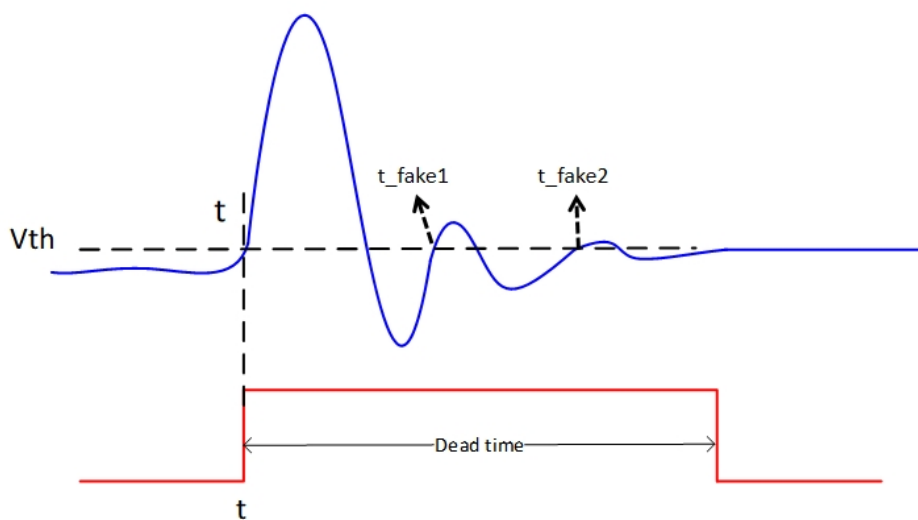


图 25 设置死时间以消除“振铃”带来的无用数据读出

用户可通过上位机软件界面或导入配置文件的方式，配置各通道的时间测量死时间，以实现快速批量设置。死时间单位为纳秒 (ns)，最小调节精度为 2 ns。若用户输入值非 2 ns 的整数倍，软件将自动将其调整至最接近的合法值。默认情况下，系统测量死时间最小约 2 ns。

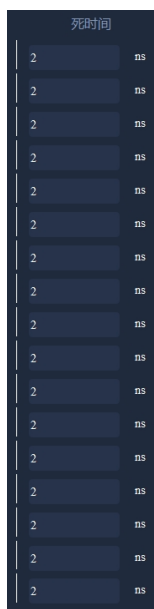


图 26 通道时间测量死时间配置 GUI 示意图

### 8.6.6 ADC 积分点数

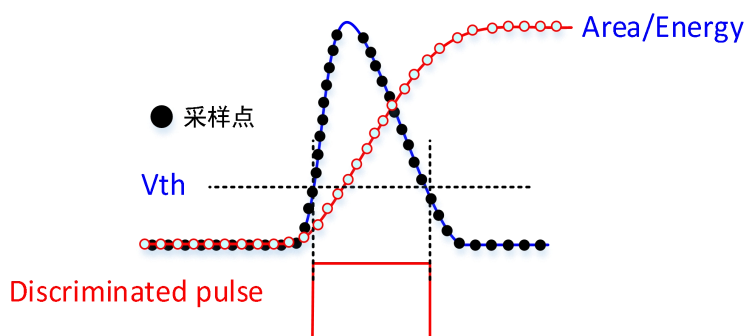


图 27 能谱测量数据模式逻辑框图

如上图所示，部分通道（标记为 AD 的通道）在过阈触发后，Venus 将启动模数转换（ADC，采样率 50 MHz，分辨率 12 位）。用户可通过上位机软件设置采样点个数，此数值即为能谱模式中的积分点数。

每次触发，Venus 会输出指定点数的幅度信息序列，用户可据此功能分析模

拟信号的波形。同时，系统会将这些采样点的幅度值累加，得到信号面积（即能量信息），用户可借此功能进行能谱测量。

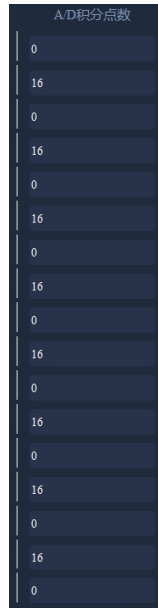


图 28 A/D 通道采样点个数配置 GUI 示意图

**重要提示：** Venus 系统会自动实时计算并扣除基线，以确保测量准确性，用户无需担心输入信号基线的变化对能量测量的影响。

### 8.6.7 通道参数快速设置（One-Key）

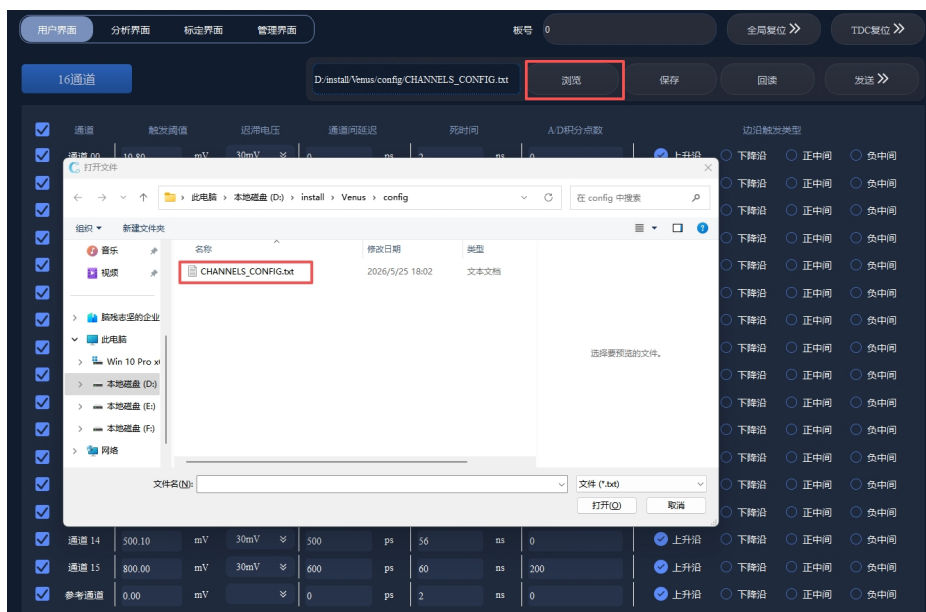


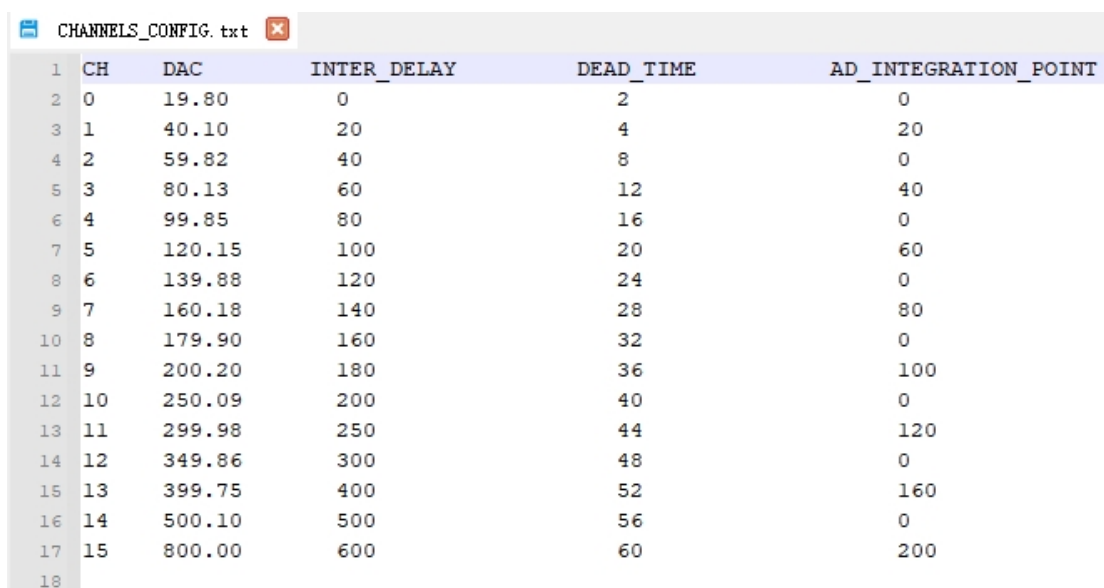
图 29 One-key 配置方式

用户可通过上位机软件界面或导入配置文件的方式，配置各通道的触发阈值、延迟值、死时间值和 ADC 积分点数。通过文件配置用户可以一键配置所有参数（One-Key）。操作步骤如下：

(1) 加载配置文件：点击用户页面上方的“浏览”按钮，导航至 ./config 目录，选择 CHANNELS\_CONFIG.txt 配置文件；

(2) 发送配置：点击“发送”按钮，上位机软件将自动读取文件内容并完成所有通道的参数配置；

(3) 文件格式说明：CHANNELS\_CONFIG.txt 文件格式如下所示。文件左侧列为通道号，右侧列为对应通道参数值。



1	CH	DAC	INTER_DELAY	DEAD_TIME	AD_INTEGRATION_POINT
2	0	19.80	0	2	0
3	1	40.10	20	4	20
4	2	59.82	40	8	0
5	3	80.13	60	12	40
6	4	99.85	80	16	0
7	5	120.15	100	20	60
8	6	139.88	120	24	0
9	7	160.18	140	28	80
10	8	179.90	160	32	0
11	9	200.20	180	36	100
12	10	250.09	200	40	0
13	11	299.98	250	44	120
14	12	349.86	300	48	0
15	13	399.75	400	52	160
16	14	500.10	500	56	0
17	15	800.00	600	60	200
18					

图 30 CHANNELS\_CONFIG.txt 文件格式要求

(左侧列：通道号；右侧列：触发阈值（单位：mV）、延迟值（单位：ps）、死时间值（单位：ns）、ADC 积分点数）



图 31 CHANNELS\_CONFIG.txt 文件保存当前配置

另外，用户可以通过软件自动保存当前页面的所有通道配置参数，更新 CHANNELS\_CONFIG.txt 文件。这个功能方便用户重复配置多次相同的试验参数。

## 8.6.7 信号边沿选择

Venus 可测量输入模拟信号的上升沿、下降沿时间戳，以及上升沿与下降沿时间平均值（记作 MID 方式）。用户可通过软件界面中的“边沿触发类型”选项卡进行配置。选择原则取决于待测信号的极性和目标边沿：

（1）正脉冲： 若需测量脉冲上升沿（第一个边沿）的时间戳，应选择“上升沿”；

（2）负脉冲： 若需测量脉冲下降沿（第一个边沿）的时间戳，应选择“下降沿”；

（3）对于某些应用，需要测量信号上升沿时间戳与信号下降沿时间戳的中心处的时间，这种方式可以减小信号幅度或者直流基线变化对上升沿定时位置的影响（即 Time Walk 效应），如图 39 所示。

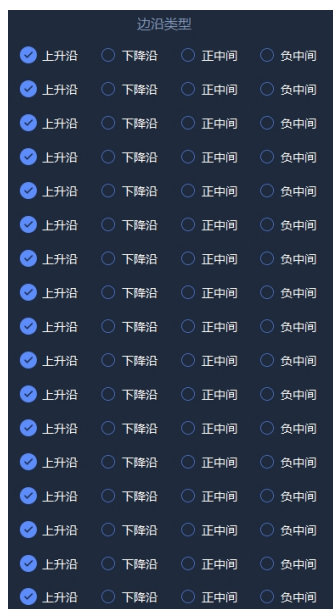


图 32 边沿采集模式配置 GUI 示意图

配置示意图如下所示。

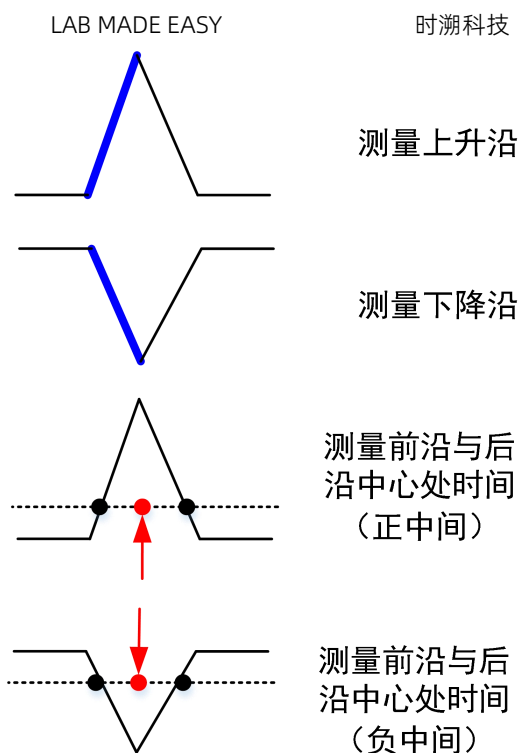


图 33 测量边沿时间戳信息选择举例（假如测量第一个边沿时间戳信息，如果输入正向脉冲，用户应选择测量上升沿；如果输入负向脉冲，用户应该选择测量下降沿。如果信号 Time Walk 或者基线漂移较大，且信号两个边沿定时性能均佳时，可以选择中间模式。）

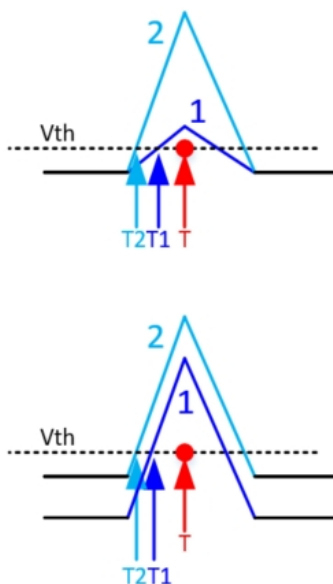


图 34 MID 测量方式举例说明（以正中间模式为例。上图：输入信号 1 幅度较小，过阈时间  $T_1$ ，输入信号 2 幅度较大，过阈时间  $T_2$ 。 $T_1$  与  $T_2$  之间存在 Time Walk。采用正中间方式，对于某些信号形状固定的情形下，能够有效减小 Time Walk 的影响；下图，输入信号 1 直流基线较小，过阈时间  $T_1$ ，输入信号 2 直流基线较大，过阈时间  $T_2$ 。 $T_1$  与  $T_2$  之间存在定时差。采用正中间方式，对于某些信号形状固定的情形下，能够有效减小定时差的影响。）

另外，需要注意的是，当进行 TOT 测量时，选择上升沿和下降沿会得到不同的脉宽测量结果，如下图所示。用户需要根据待测信号的特征和测量需求，选择合适的边沿测量模式。

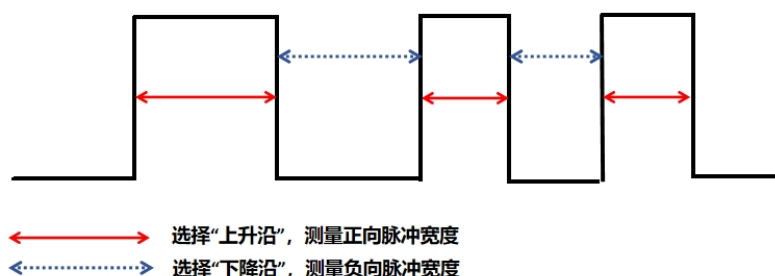


图 35 测量边沿时间戳信息选择举例（选择“上升沿”，TOT 测量中测量正向脉冲宽度；选择“下降沿”，TOT 测量中测量负向脉冲宽度。）

### 8.6.8 采集模式选择

系统配置需按以下步骤进行：

#### 1. 选择时钟源

- 本地时钟：由 Venus 内部时钟芯片产生，适用于单设备独立测试；
- 外部时钟：来自外部时钟输入接口，用于多设备组网同步测试。在 V1.3 版本硬件，仅支持 25 MHz 时钟输入；在 V1.4+ 版本硬件，支持 10 MHz 或 25 MHz 两种外部时钟输入。

#### 2. 选择触发源

- 测量数据：使用外部输入的真实待测信号作为触发源。此为实际应用场景下的选项；
- 内部触发：使用系统内部产生的脉冲信号作为触发源（通常用于自检或功能验证）。

#### 3. 选择采集启动方式

Venus 支持软件启动采集（软件方式，常规），或者使用外部脉冲信号（硬件方式）开始采集，如下图所示。软件/硬件启动采集方式选择可通过上位机软件配置。

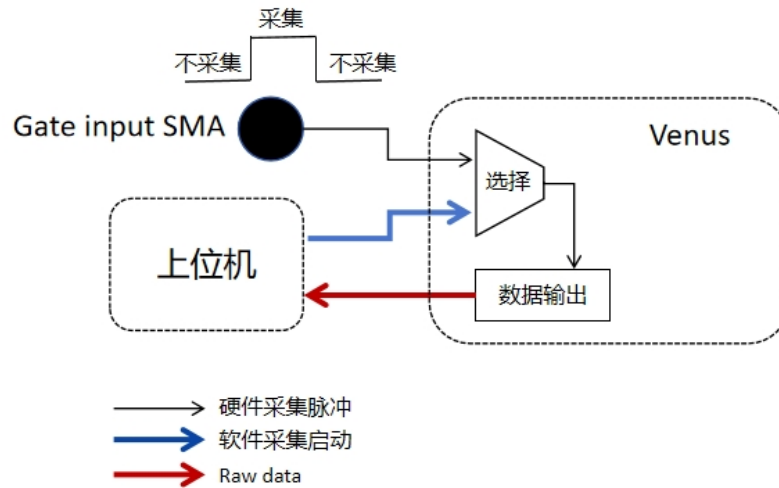
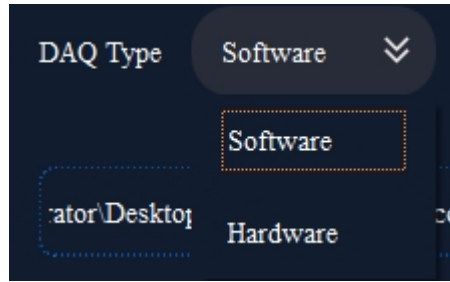


图 36 两种采集启动方式

- 软件采集方式：一般用户建议使用的方式。用户只需要通过上位机软件或 API 设置采集路径和采集时间，然后通过软件开始采集即可。下文所有的数据采集介绍都基于此方式；
- 硬件采集方式：通过设备上 Gate input SMA 输入脉冲，设备会在脉冲高电平时段输出 Raw 数据，在低电平时段关闭 Raw 数据输出。用户可以先通过 API 启动数据采集监听，然后输入采集脉冲，设备会保存在采集脉冲高电平时段所有产生的 Raw 数据，试验完成后用户需要关闭采集监听。硬件采集可以用在以下特殊情形：
  - 高精度采集时长控制：相比软件控制，硬件采集脉冲可以保证时长很精确，精度 $\pm 6.7$  ns，在某些对采集时长有严格要求的情形下非常有用；
  - 多设备严格同时采集：在某些情形下，需要对多台设备进行高精度同时采集，通过硬件脉冲可以很精准的进行同步采集，如下图所示。

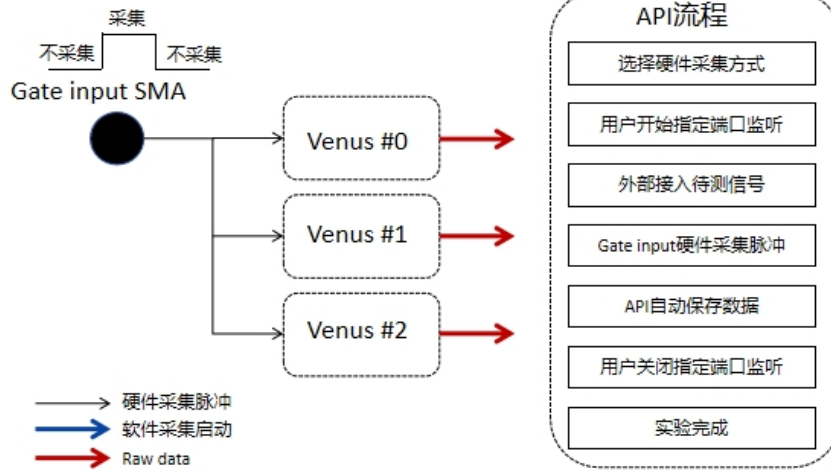


图 37 使用外部硬件采集脉冲实现多设备高精度同时采集

#### 4. 选择采集模式

根据测量需求，从以下模式中选择其一：

- 时间戳模式
- A/D 测量数据模式
- 面积测量数据模式
- 全局符合数据模式
- 参考符合数据模式
- 过阈时间测量数据模式
- 能谱全局符合数据模式
- 双沿时间数据模式
- 周期测量数据模式
- 带时间戳的全局符合模式

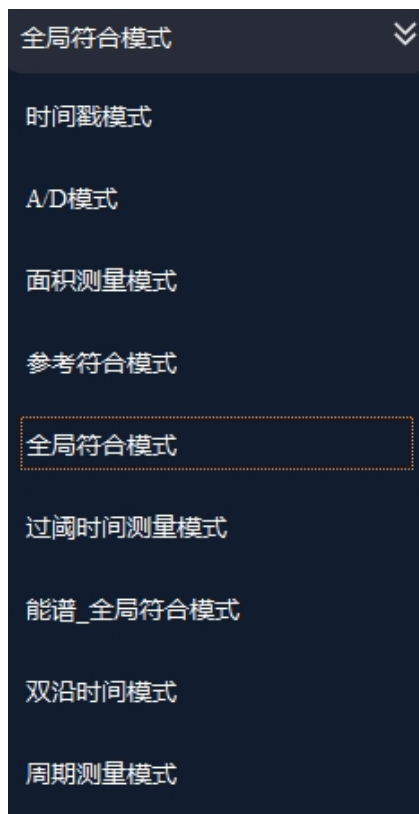


图 38 数据采集模式选择

数据采集模式解释如下：

- (1) 时间戳模式（所有通道有效）：在此模式下，任一通道的输入信号过阈触发后，Venus 采集所有通道产生的时间戳，然后输出触发类型指定边沿的时间戳。这个模式会输出两类时间戳，一类叫做时区时间戳（Time zone），另一类叫做事件时间戳（Events time stamp）。时区时间戳全局有效，表示较粗和较大的时间范围，事件时间戳表征着每个通道的触发较细时间戳信息。综合两个时间信息可以还原出事件发生的完整时间戳。具体数据格式参照 12.1 节；
- (2) 双沿时间戳数据模式（所有通道有效）：类似于（1），此模式也是输出原始的触发时间戳信息。在此模式下，当通道过阈值触发后，Venus 会将信号的上升沿与下降沿的时间戳信息一并输出。用户可据此分析两个边沿的时间戳等信息，以用于分析、计算和事件筛选。时间戳的起始时刻为 TDC reset 或者外部 Sync 信号输入时刻。具体数据格式参照 12.7 节。在高计数率情况下，为了提高数据传输效率，建议用（1）时间戳模式。如果普通应用情况下，为了方便数据分析，建议使用本模式；
- (3) 全局符合数据模式（所有通道有效）：在此模式下，任一通道的输入信号

过阈触发后，Venus 将对所有通道产生的时间戳进行在线实时排序与比较。仅当两个事件的时间差处于用户预设的符合时间窗（通过上位机软件设置，单位：ps）内时，系统才会输出一符合事例的有效数据（包含两个符合通道的通道号、时间差等信息）。其在线符合事例逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.2 节；此格式将所有通道的双通道时间差输出，关于进一步的 N 重符合数据筛选和处理，参见 8.7.11 节。在线符合逻辑图参见附录 F。

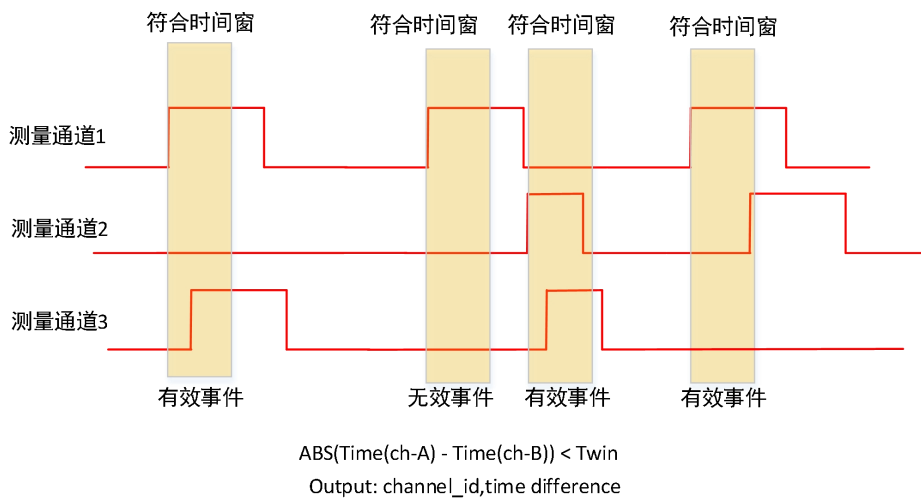


图 39 在线时间全局符合逻辑（三通道举例，实际为全通道参与符合算法）框图（测量事件边沿：上升沿）。用户设置符合时间窗，选择时间全局符合数据模式，系统会根据两个事件的时间差信息，判断是否满足符合条件。

**注意的是**，全局符合数据模式是输出**所有**双重符合的物理事件。举例，如果通道 CH0、CH1、CH5、CH8 四个通道发生了符合事件，那么 Venus 将输出以下符合数据（比如本次事件按照以下时间先后发生：CH1 -> CH5 -> CH0 -> CH8）：

```

Coincidence Raw data1: {CH1, CH5, Delt_T(CH1,CH5)};
Coincidence Raw data2:{CH1, CH0, Delt_T(CH1,CH0)};
Coincidence Raw data3:{CH1, CH8, Delt_T(CH1,CH8)};
Coincidence Raw data4:{CH5, CH0, Delt_T(CH5,CH0)};
Coincidence Raw data5:{CH5, CH8, Delt_T(CH5,CH8)};
Coincidence Raw data6:{CH0, CH8, Delt_T(CH0,CH8)};
  
```

因此，N 个通道发生符合，Venus 将输出  $\frac{N(N-1)}{2}$  个双重符合数据对，即所有

两个通道时间差在时间窗内时都输出，不会造成符合数据损失。

Venus 上位机软件和 API 包括 N 重符合分析模块，用户可以直接调用进行更高级的 N 重符合计数率和时间差分析，参见 8.7.11 节。

- (4) 参考符合数据模式（参考通道+所有测量通道有效）：在此模式下，任一通道的输入信号过阈触发后，Venus 将对所有通道产生的时间戳进行在线实时排序与比较。仅当两个事件的时间差处于用户预设的符合时间窗（通过上位机软件设置，单位：ps）内，且其中一个通道为参考通道时，系统才会输出一符合事例的有效数据（包含通道号、时间差等信息）。其在线符合事例逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.2 节；

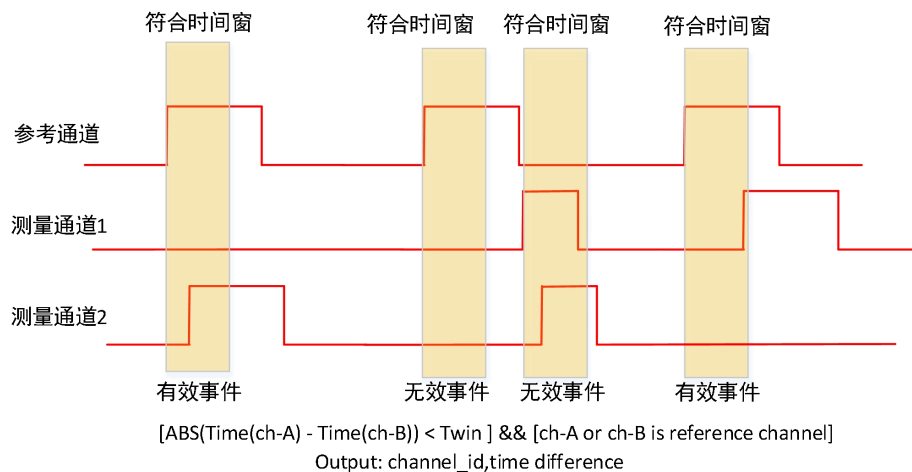


图 40 在线时间参考符合逻辑（参考通道+两个测量通道举例，实际为全通道参与符合算法）框图（测量事件边沿：上升沿）。用户设置符合时间窗，选择时间全局符合数据模式，系统会根据两个事件的时间差信息，且其中某个通道为参考通道，判断是否满足符合条件。

需要注意的是，这个模式可以看作全局符合模式的一个特例。使用全局符合模式和离线数据筛选，可以达到相同的效果。参考电路因为没有前沿定时模拟电路，时间延迟温漂较小，此通道也可以作为标定前沿定时模拟电路温漂的一个参考。

- (5) 过阈时间测量数据模式（所有通道有效）：在此模式下，通道过阈值触发后，Venus 会检测信号的上升沿与下降沿时间，并实时计算前下降沿的时间差，作为信号的脉宽值（TOT width）。该测量逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.5 节；

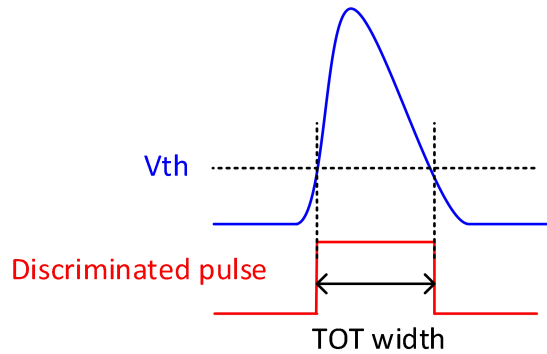


图 41 过阈时间测量逻辑框图（以正信号为例，用户应该“上升沿”边沿采集模式）

- (6) ADC 测量数据模式（标注有 ADC 的通道有效）：在此模式下，当指定的通道过阈值触发后，Venus 将以 50 MHz 的采样率和 12 位的分辨率对信号进行模数转换。用户可通过上位机软件设置采样点数（该点数也对应于能谱模式中的积分门宽）。此功能可用于观测模拟信号的波形。该功能的逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.3 节；

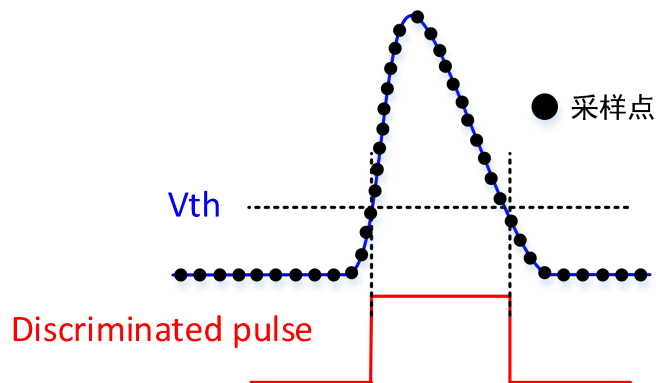


图 42 ADC 测量数据模式逻辑框图

- (7) 面积测量数据模式（标注有 ADC 的通道有效）：在此模式下，当指定的通道过阈值触发后，Venus 将以 50 MHz 的采样率和 12 位的分辨率对信号进行模数转换。用户可通过上位机软件设置采样点数（此数值即为能谱测量的积分门宽）。Venus 将对门宽内的采样点进行累加（积分），所得的面积值即代表了信号的面积（能量）信息。此功能主要用于测量输入信号的能谱。其逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.4 节；

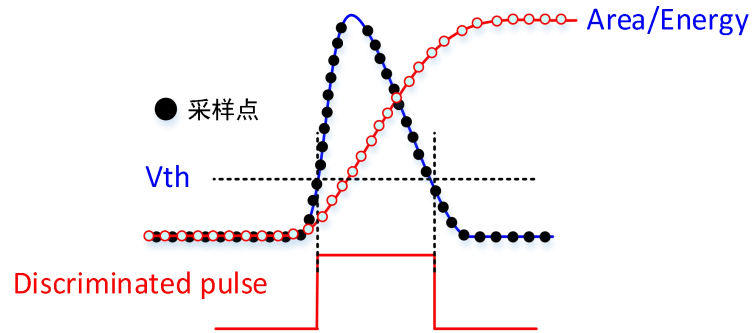


图 43 能谱测量数据模式逻辑框图

- (8) 能谱全局符合测量数据模式（标注有 ADC 的通道有效）：在此模式下，当指定的通道发生过阈值触发后，Venus 会对信号的定时信息进行实时比较。当两个通道事件的时间差处于用户通过上位机软件设置的时间窗（单位：ps）内时，才将该符合事件的有效数据输出，数据内容包括：通道号、时间差值、以及相应通道的能量信息。其在线符合测量逻辑框图如下所示。具体数据格式参照 12.6 节；

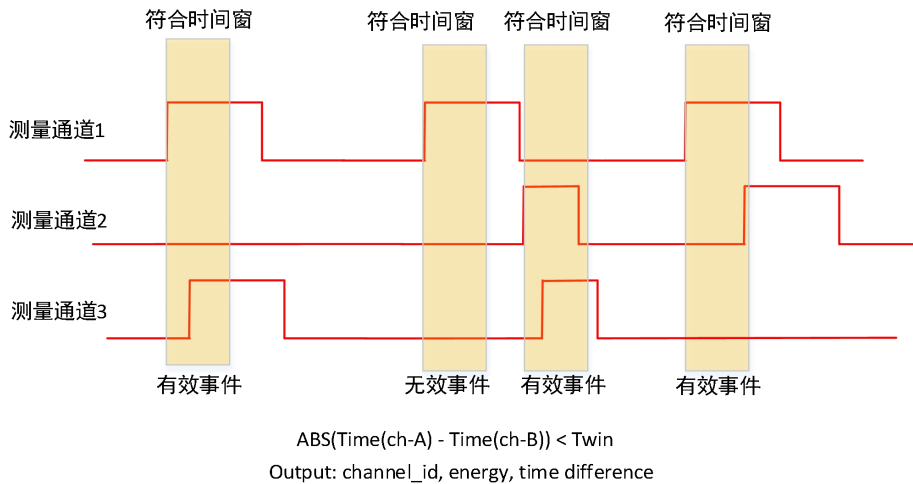


图 44 时间-能谱全局符合测量数据模式逻辑框图（三通道举例，实际为全通道参与符合算法）框图（测量事件边沿：上升沿）。用户设置符合时间窗，选择时间全局符合数据模式，系统会根据两个事件的时间差信息，判断是否满足符合条件。

此外，用户还可以在软件上配置能量窗，只有能量落入能窗范围内的数据才为有效数据。此模式机理和全局符合模式相同，区别仅仅是此模式输出了符合通道的面积/能量信息，在需要能量信息的应用场景（如 PET 符合探测器）中有较大的意义。本模式与全局符合数据基本相同，只是增加了两个符合通道信号的能量信息。

- (9) 周期测量数据模式（通道 0-通道 3 有效，但是每次只能测量一个通道）：在此模式下，用户输入一个时钟信号，Venus 会计算周期信号的高电平持续时间和周期信息，用户可以计算其频率、占空比等信息。具体数据格式参照 12.8 节；
- (10) 带时间戳的全局符合数据模式（所有通道有效）：在此模式下，符合逻辑与全局符合模式完全一样，不同的是最终输出的不是两个通道的时间差，而是第一个事件发生的时间戳信息。具体数据格式参照 12.9 节；

综上所述，相关采集模式选择的信息见下表所示。

表格 2 裸数据采集模式说明

采集模式	英文名称	有效通道	用户需要配置信息
时间戳	Timestamp	所有通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源等
双沿时间戳	Dual Time	所有通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源等
时间参考符合	Ref-coins	参考通道+所有测量通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源/符合时间窗等
时间全局符合	Global-coins	所有通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源/符合时间窗等
过阈时间测量	TOT	所有通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源等
A/D 测量	A/D	标注有 ADC 的通道	时间甄别阈值/死时间/积分点个数等
面积测量	Area	标注有 ADC 的通道	时间甄别阈值/死时间/积分点个数等
能谱全局符合	Area Coins	标注有 ADC 的通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源/符合时间窗/积分点个数等
周期测量	Period	通道 0-3，且每次只能测试 1 个通道	时间甄别阈值/死时间/时间延迟/TDC 时钟来源等
带时间戳的全	Global-coins	所有通道	时间甄别阈值/死时间/时

局符合数据模 式	with timestamp		间延迟/TDC 时钟来源等
-------------	-------------------	--	---------------

### 8.6.9 测量数据保存

测量数据保存，用户需要指定数据存储的路径，文件名，采集时间和数据包分卷等。其中，采集时间单位为秒，文件名系统会在后缀中自动加入当前的系统时间，分卷大小不设置默认不分卷，最大分卷大小（存储的每个文件大小）不超过 10 GB。此外，Venus 支持原始数据格式为 .bin 或者 .hex，即二进制数据还是十六进制数据，用户可以在管理界面中选择。



图 45 测量数据保存配置

综上，用户界面各个输入参数的合理范围、有效通道等如下表所示。

表格 3 上位机软件用户界面各个输入参数说明

输入内容	合法范围	有效通道	说明
通道使能	使能/不使能	CH0-CH15	不使能的通道不参与数据传输和在线符合
DAC	-1500 mV ~ +1500 mV	CH0-CH15	甄别阈值（软件限制设置范围，如需要更大范围可开放）
通道间延迟	0 - 10 us	CH0-CH15、参考通道	通道延迟值
死时间	2 ns - 100 us	CH0-CH15、参考通道	时间测量死时间
A/D 积分点数	0 - 65535	A/D 通道	A/D 采用和积分点数
边沿类型	上升沿、下降沿、正中间、负中间	CH0-CH15、参考通道	测量信号边沿类型
符合时间窗	0 - 16 us	全局	单位 ps
采集时间	> 0, 单位秒	全局	采集时间
分卷大小	0 - 10 GB	全局	默认不分卷

## 8.7 分析页面

用户分析界面作为 8.6.6 节描述的各种采集模式的结果可视化输出，方便用户快速地得到数据分析结果和当前实验正确性验证。对于用户将 Venus 集成到整个实验平台中的需求，采用 API 接口方式是更好的选择。

## 8.7.1 强度分析

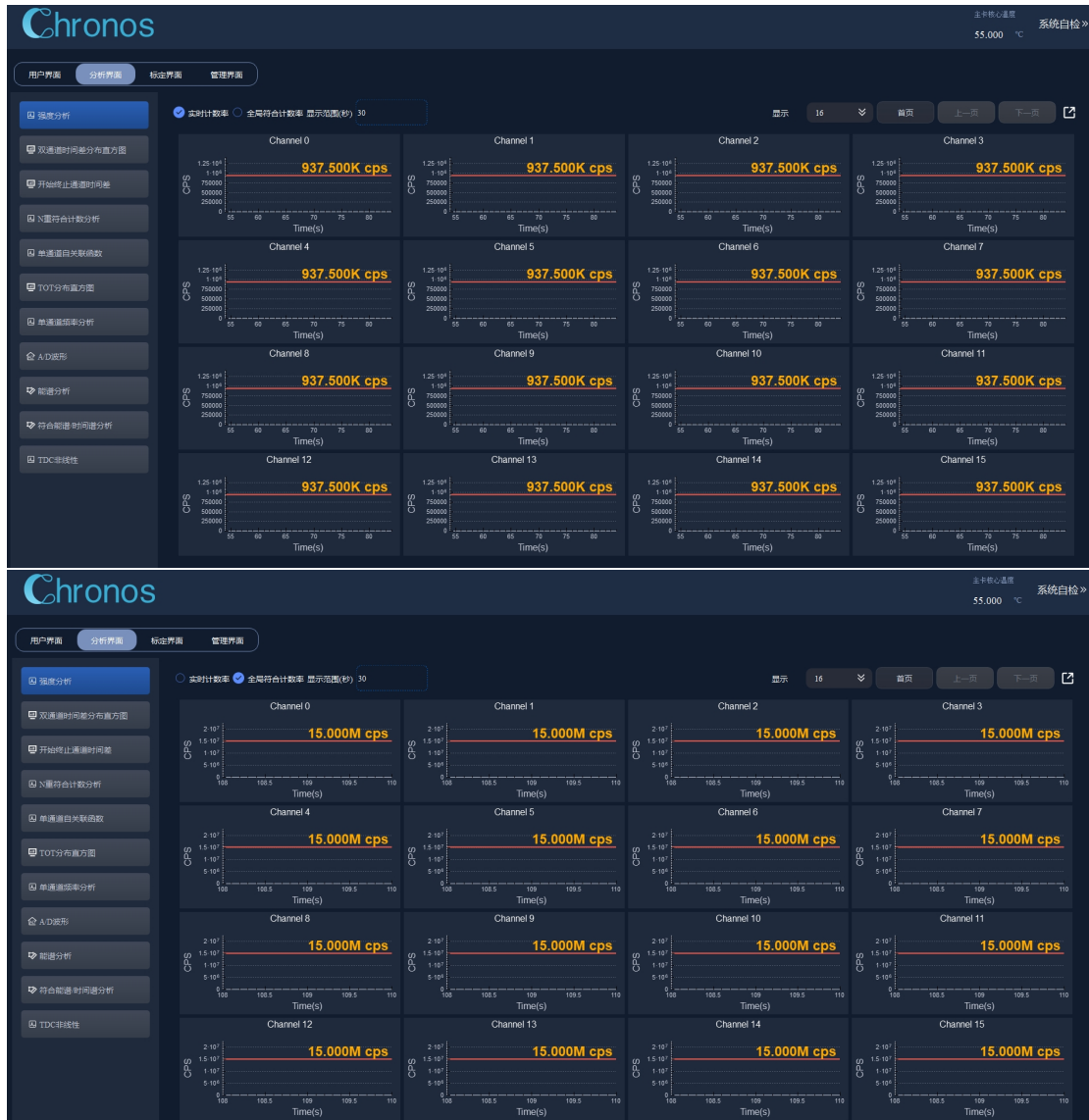


图 46 各通道强度（计数率）分析（实时计数率和符合计数率）

如上图所示，用户可进入“强度分析”功能页，Venus 会开始工作，并以每秒一次的频率刷新和显示所有通道的实时计数率（Singles Counts Per Second, SCPS）和符合计数率（Coincidence Counts Per Second, CCPS）。此窗口用户可以单独游离出来以随时实施观测。此功能为系统调试和性能评估提供了关键工具。

**注意**，此处的符合计数率包括所有双重符合事件的计数，具体见 8.6.8 节描述。举例，如果  $N$  个通道同时输入 1 MHz 的同步脉冲，所有通道都发生了符合事件，那么由于任意通道都与其他所有通道发生符合，那么每个通道的符合计数

率为(N-1) MHz。

## 8.7.2 双通道时间差分布直方图



图 47 双通道时间差分布直方图

如上图所示，用户需先选择两个分析通道，并设置采集时间、符合时间窗、触发模式（自由运行/平均）及平均次数、直方图显示 BIN 宽、BIN 数目等参数，随后点击“开始采集”。

- 采集时间：采集数据持续时间，单位 s；
- 符合时间窗：全局符合时间窗，两个通道信号到达时间在时间窗之内时作为一次符合事件；
- 触发模式：自由运行是实时采集并显示每个符合事件，平均模式是按照平均次数对输入信号的时间差进行取平均处理；
- BIN 宽和 BIN 数目：设置直方图显示 BIN 宽度或者 BIN 数目，一般两者只设置其中一个即可。

- 注意：当符合时间窗设置较大时，为了减小软件画图压力，BIN 宽需设置大一些。当时间窗设置较小时，BIN 宽可以设置较小。举例说明，建议用户按照以下步骤进行设置：
  - 设置符合时间窗较大（超过两个通道的延迟时间），比如 100 ns；
  - 设置 BIN 宽度 20 ps；
  - 开始采集，并画时间差分布直方图；
  - 找到目标分析的时间差分布直方图的峰值，然后拟合或估计两个通道的时间差平均值。比如得到 Ch1-Ch0 平均值为 50 ns，指的是 Ch1 比 Ch0 平均晚 50 ns；
  - 然后在用户界面中的通道延迟值中设置，将 Ch0 延迟设置为 50 ns；
  - 然后将符合时间窗再设置较小，比如 1 ns，并且将 BIN 宽设置为 1 ps；
  - 然后开始采集，Ch0 和 Ch1 两个通道的时间差平均值会在 0 ps 附近，这样用户可以进行进一步的分析并高效快速实时画图。

上位机软件会将双通道的时间差分布以直方图形式实时显示。采集完成后，用户可手动输入或直接在直方图上框选拟合区间，并执行高斯拟合分析。软件将自动计算并显示拟合结果，包括：数据点数、最大值、平均值、标准差 ( $\sigma$ ) 和半高全宽 (FWHM) 等。此外，用户还可使用自定义函数进行拟合。双击函数设置框即可弹出函数键入窗口（如下图所示），输入任意函数表达式后即可进行拟合。



图 48 自定义拟合函数键入窗口

在函数输入窗口中，根据规定的格式输入自定义函数表达式（其中常量参数用 a, b, c, d... 表示，自变量用 x 表示），随后点击“自定义拟合”按钮。上位机软件将执行拟合运算，并将得到的拟合参数（a, b, c, d...）的数值结果显示出来。所有拟合结果均可保存。



图 49 双通道互相关系数实时计算

Venus 还提供实时的时间差一阶和二阶归一化滞后自相关系数结果、双通道二阶互相关系数 ( $g_{AB}^2$ ) 计算结果。其中，滞后自相关系数计算公式参照附录 G，

$g_{AB}^2$ 的计算公式参考附录 I。在计算 $g_{AB}^2$ 时，用户需要输入两个通道的暗计数值。用户可以先评估探测器的暗计数值，如果用户忽略暗计数值，不输入即可，软件计算时则默认暗计数值为 0。

此外，Venus 还实时显示各通道的单触发计数率（S）和符合计数率（C），在通道选择按钮下发实时显示。

### 8.7.3 Start-Stop 分组测试

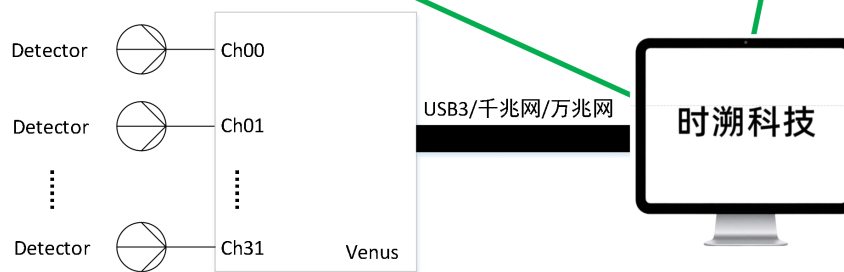
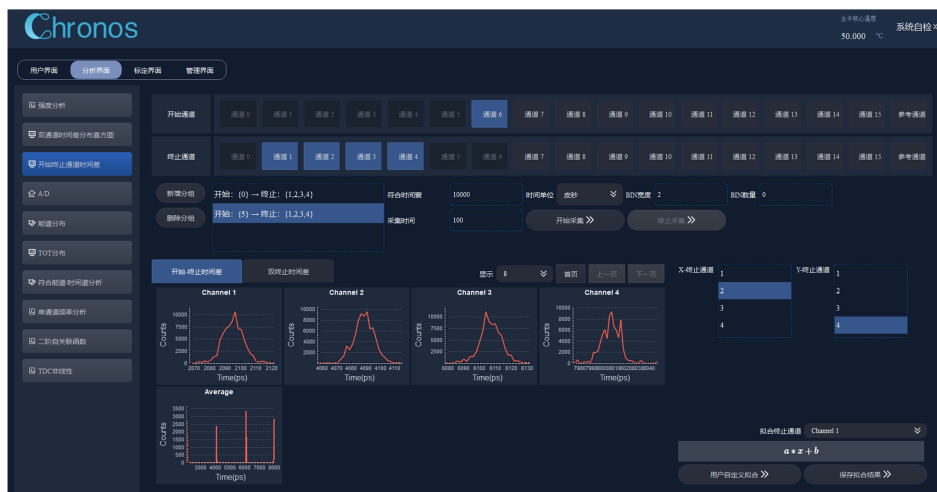


图 50 Start-stop 分组测试界面

如上图所示,在“开始和终止通道时间差”分析页面中,用户需选择一个 Start（起始）通道和多个 Stop（停止）通道，并新建分组，然后设置采集时间与符合时间窗，随后点击开始采集。上位机软件将统计所有 Stop 通道与 Start 通道的时间差，并绘制时间差的分布直方图和所有通道的平均分布。该直方图反映了事件发生的时间延迟分布，可用于进一步分析如荧光寿命等物理特性。用户可以设置多个分组进行测试和分析。

另外，用户还可以选择任意 2 个终止通道，画出两个终止通道与起始通道的时间差，分别作为 X 轴和 Y 轴并画出二维 Stop 时间差图像。

本分析功能常用于时间相关单光子计数器（TCSPC）、双光子符合、多通道关联分析等场景。下面根据一个测试案例进行详细说明。

Start-stop 原理说明示意图如下所示。以测量上升沿为例。

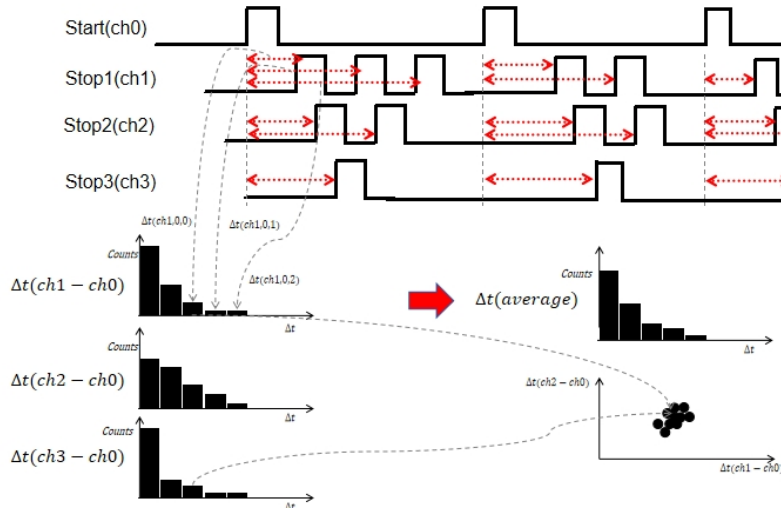


图 51 Start-stop 统计示意图(以上升沿触发为例,以 CH0 作为 start 通道,CH1/2/3 为 Stop 通道为例。实际用户可以按照实验要求自行分组)

- (1) 首先，用户选择 Start 通道，本例为通道 0；
- (2) 然后，用户选择任意个 Stop 通道，本例为通道 1/2/3，通道 0 和通道 1/2/3 组成了一个测试分组；
- (3) 然后，用户设置符合时间窗，符合时间窗也为时间差统计直方图横坐标的最大范围；
- (4) 然后，用户设置数据采集时间；
- (5) 然后，用户选择任意 2 个 Stop 通道，作为画出二维 Stop 时间差图像的通道。本例，选择通道 1 和通道 3；
- (6) 然后，开始采集。软件会实时采集和显示如下结果：
  - (6.1) 通道 1/2/3 和通道 0 的时间差 Stop-start 统计直方图；
  - (6.2) 通道 1/2/3 和通道 0 的时间差 Stop-start 统计直方图平均后的结果；
  - (6.3) 通道 1 和通道 3 分别与通道 0 时间差 Stop-start 的关系图像（横坐标为 ch1，纵坐标为 ch3）。所有结果都可以保存。
- (7) 本例中，软件会统计每次 Start 信号后面所有的 Stop 信号。将时间差记作  $\Delta t(\text{通道}, \text{start 编号}, \text{stop 编号})$ 。上图中软件会将

$\Delta t(ch1,0,0)/\Delta t(ch1,0,1)/\Delta t(ch1,0,2)/\Delta t(ch1,1,0)/\Delta t(ch1,1,1)/\Delta t(ch1,2,0)$  统计到通道 1 的分布直方图。其他通道方法相同。

(8) 用户也可以采集全局符合原始数据来自行处理。

一个常见的应用如下图所示。信号发生器输出两路同步信号，一路给光源（如激光器等）激发输出光信号，然后经过光路后打入测试样品上，测试样品激发输出的光信号进入光电探测器（如 PMT 等）后转换为电信号。将该电信号（可作为 Stop 信号）与同步参考信号（可作为 Start 信号）输入到 Venus 设备中，然后使用本 Start-stop 分析功能就可以通过连续测量得到不同时间的光子探测效率等数据，用于进行材料分析等。

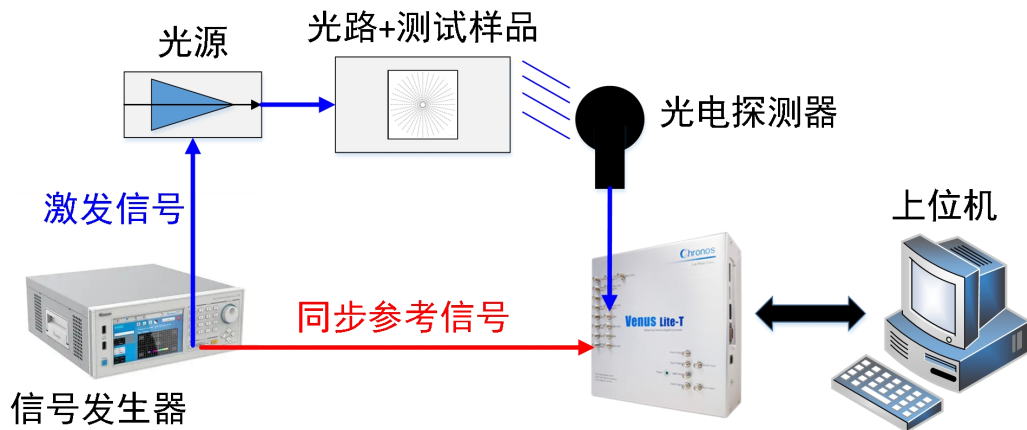


图 52 一种常见的 Start-stop 功能应用测试场景

## 8.7.4 ADC 波形



探测器接入A/D测量通道

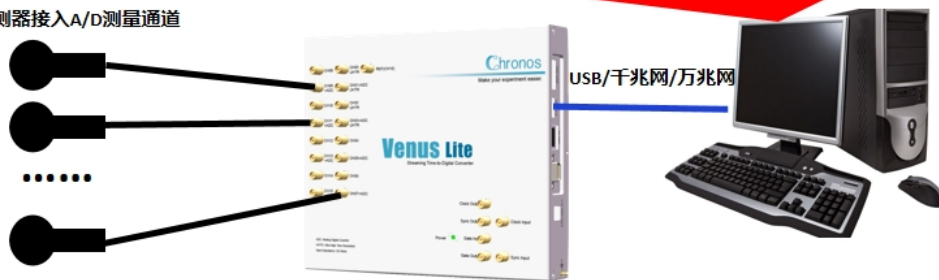


图 53 ADC 瞬态波形分析

如上图所示,用户需选择一个 A/D 输入通道,并设置采集时间和采样点数(记录长度),随后点击开始采集。上位机软件将采集到的信号数字化,并同步显示其原始波形(瞬态波形)和幅值(ADC 值)。注意:软件显示与输入信号极性反向,即输入正脉冲,显示为负脉冲。

用户可在波形图上手动输入或直接框选一个时间区间,并对该区间内的数据进行快速傅里叶变换(FFT)分析,以获取其频域特性。

## 8.7.5 能谱分布



探测器接入A/D测量通道

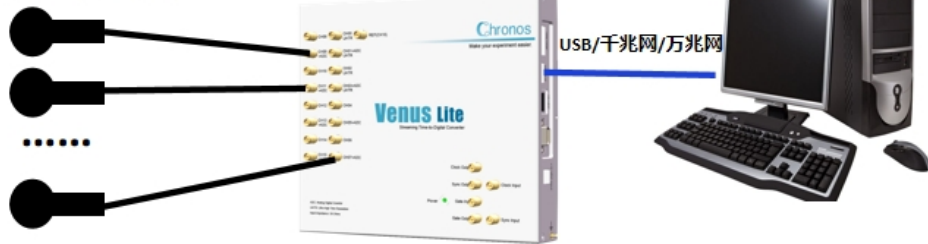


图 54 能谱分布分析

如上图所示，用户需选择一个 A/D 输入通道，并设置总采集时间和积分门宽（成形时间），随后点击开始采集。上位机软件将采集到的脉冲信号幅度（ADC 值）进行统计，最终以直方图形式显示能谱分布。

用户可选择拟合区间（手动输入道址或直接在能谱图上框选），并执行高斯拟合分析。软件将计算并显示拟合结果，包括：峰位（平均值）、峰面积（计数）、标准差（ $\sigma$ ）和半高全宽（FWHM）等参数。

此外，用户还可使用自定义函数进行拟合，其操作流程（选择区间后点击拟合）与上相同。

## 8.7.6 TOT 脉宽分布



探测器接入所有测量通道

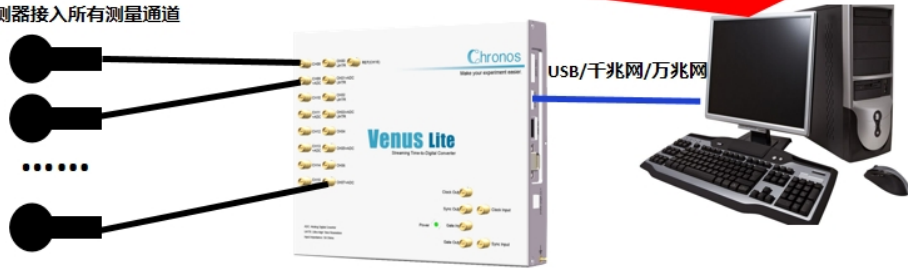


图 55 TOT 脉宽分布分析

如上图所示，用户需选择一个模拟测量通道，并设置采集时间，随后点击开始采集。上位机软件将持续测量脉冲宽度，并统计其分布，最终以直方图形式显示出来。

用户可选择拟合区间（手动输入数值或直接在直方图上框选），并执行高斯拟合分析。软件将计算并显示拟合结果，包括：总计数、最大计数值、平均脉宽、标准差（ $\sigma$ ）和半高全宽（FWHM）。

此外，用户还可使用自定义函数进行拟合，其操作流程与上述高斯拟合一致。

## 8.7.7 符合能谱-时间谱分析



图 56 符合能谱-时间谱分析

如上图所示，用户需选择两个 A/D 通道，并进行基本设置，如总采集时间，触发模式（单次/平均），平均次数，符合时间窗，积分门宽（即“积分点个数”），能量有效窗。

点击开始采集后，系统将执行以下操作：

- 捕捉两个通道的时间信息；
- 筛选出时间差在符合时间窗内的符合事件；
- 从符合事件中，再筛选出能量位于能量有效窗内的事件；
- 将这些双重筛选后事件的能量值进行统计，生成并显示能谱分布直方图。

用户可选择拟合区间（手动输入或直方图上框选）并进行高斯拟合。软件将给出拟合结果，包括：计数、最大值、峰位（平均值）、标准差（ $\sigma$ ）和半高

全宽（FWHM）。此外，也支持自定义函数拟合，其操作方法与高斯拟合相同。

一种常见的符合测试场景如下图所示。利用闪烁体探测器（如 BGO/LYSO 等）将伽马放射源（生成一对能量相同，方向相反，时间同步的伽马射线源）转换为电脉冲信号，然后通过光电探测器（如 PMT/SiPM 等）测量信号的能谱和到达时间。用于闪烁体材料测试、放射源检测、光电探测器性能研究等等。

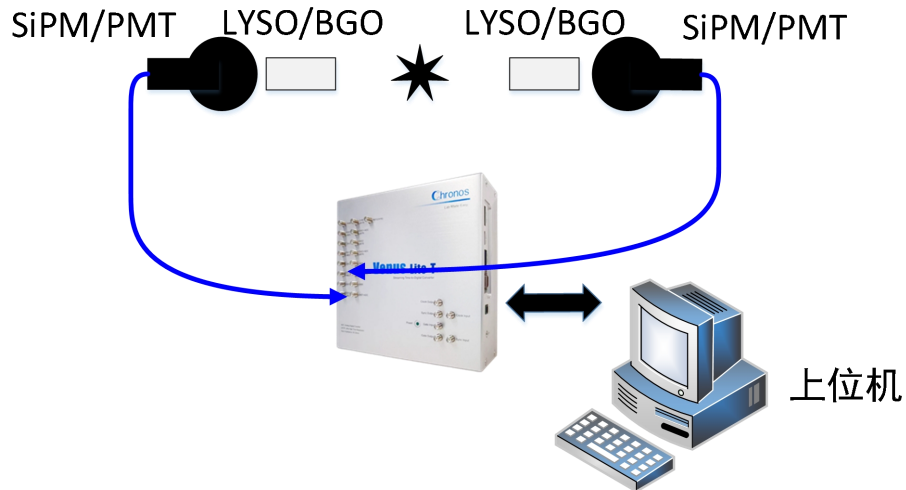
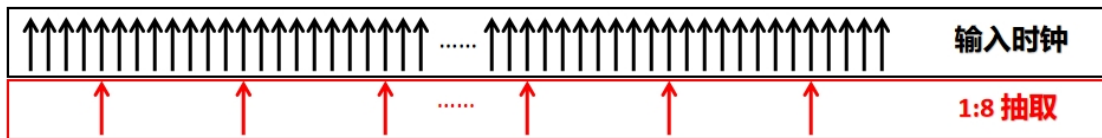


图 57 一种典型的能谱-时间符合测试平台

### 8.7.8 频率分析



$P1$   $P2$

$n = \frac{\tau}{T}$

**时间常数滑动计算**

$$ADEV = \sqrt{\frac{1}{2(N-2n)\tau^2} \sum_{i=1}^{N-2n} [(P_{i+2n} - P_{i+n}) - (P_{i+n} - P_i)]^2}$$

$$= \sqrt{\frac{1}{2(N-2n)\tau^2} \sum_{i=1}^{N-2n} [PE_{i+n} - PE_i]^2}$$

$$= \sqrt{\frac{1}{2(N-2n)\tau^2} \sum_{i=1}^{N-2n} [(\sum_{k=i+2n}^{k+i-1} T_k - n\bar{T}) - (\sum_{k=i}^{k+i-1} T_k - n\bar{T})]^2}$$

图 58 单通道频率分析

对于频率分析，目前只支持对通道 0-1 有效，且每次测试只能接其中的 1 个通道。注意：为了防止其他通道数据干扰，建议用户关闭其他通道（参见 8.6.1 节）。

如上图所示，Venus 首先会对输入信号进行 1:8 提取，然后计算时钟的修正艾伦偏差 (MDEV)、哈达玛偏差 (HDEV)、时间偏差 (TDEV) 和艾伦偏差 (ADEV) 等信息，并计算这些偏差与时间常数的关系，这些方差的计算公式见附录 G。

以 ADEV 计算为例对计算过程进行介绍：

1. 首先软件计算输入时钟的平均周期或者使用用户指定的参考周期  $T$ ；
2. 然后，软件会先计算  $n=1$  时的每个时间常数边缘的相位误差 ( $\sum T_i - nT$ )；
3. 然后，软件会逐一滑动计算  $n=1$  时的相位误差值，一共计算  $N-2n$  次，然后带入 ADEV 公式进行计算，得到 ADEV 值；
4. 自动重复计算不同  $\tau$  下的 ADEV 值，得到 ADEV 与  $\tau$  的关系并实时显示。

在使用时，用户需设置数量级范围、每数量级点数、平均次数、分析数量、FE 分析周期数、标称频率、BIN 数量、采集时间等，随后点击开始采集。软件会实时计算输入这些参数设置说明如下：

- 采集时间：数据采集时长，单位 s；
- 分析数量：频率稳定性分析每次计算偏差的总周期数据数目；
- 平均次数：频率稳定性分析每次计算偏差的次数（如上图中的  $N-2n$ ）；
- 标称频率：频率稳定性分析用户可以指定输入时钟的频率，如果不填写，软件会自动计算输入时钟的平均频率 ( $T$ )；
- 数量级范围：频率稳定性分析  $\tau$  显示范围分为几个十倍程 (decades)；
- 每数量级点数：频率稳定性分析每个数量级范围内显示的点数；
- FE 分析点数：即每次分析和显示多少个时钟周期并进行瞬时频率误差和累计误差进行分析；
- BIN 数量：周期分布直方图中的时间轴 BIN 的数目。

对于时钟周期，用户可选择拟合区间（手动输入数值或直接在直方图上框选），并执行高斯拟合分析。软件将计算并显示拟合结果，包括：总计数、最大计数值、标准差 ( $\sigma$ ) 和半高全宽 (FWHM)。此外，用户还可使用自定义函数进行拟合，其操作流程与上述相同。

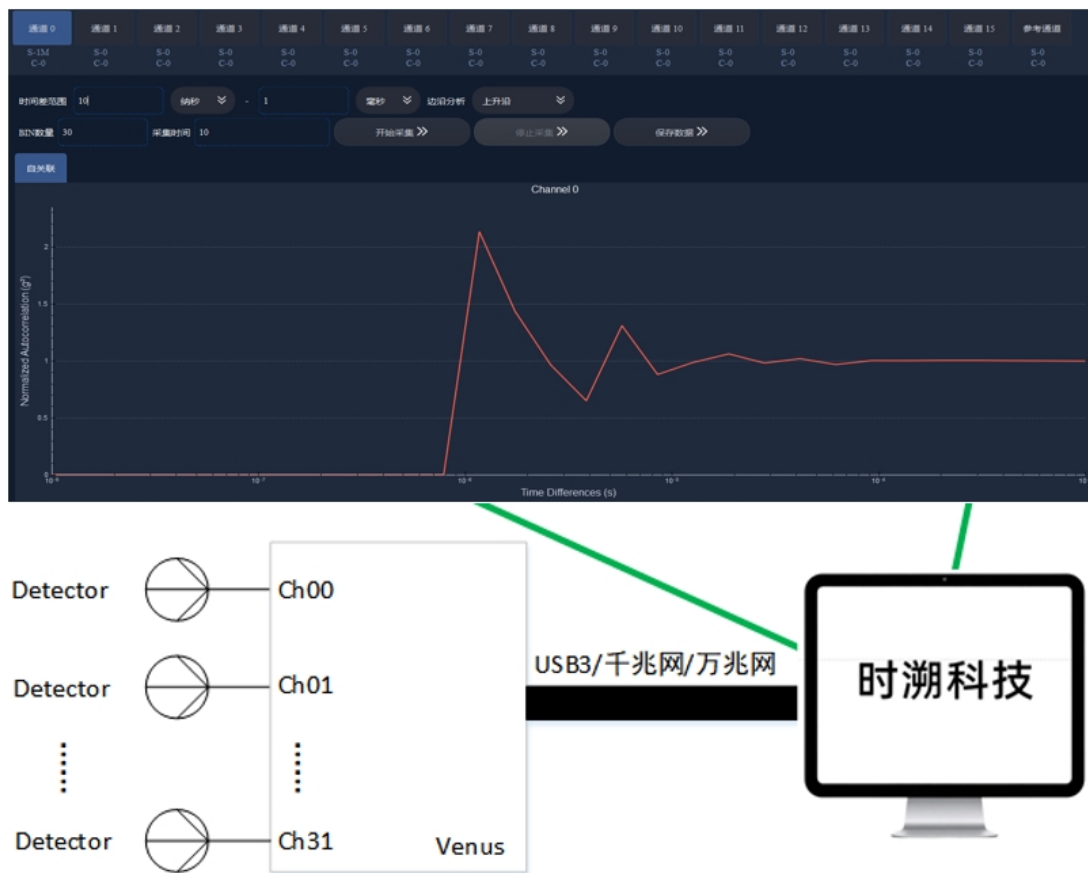
8.7.9 二阶自关联函数（ $g^{(2)}$ ）分析

图 59 二阶自关联函数分析

本分析功能模块旨在对单光子计数实验产生的流式时间戳数据进行实时处理，计算单通道的二阶强度自关联函数  $g^{(2)}(\tau)$ 。关于其数学原理，见附录 H。用户需要对以下参数进行设置。

- 时间差范围：定义分析的最小时间差和最大时间差。最大时间差上限是 1 秒内；
- 边沿分析：在统计计数时间戳的时候，需要判断边沿类型，用户指定是上升沿还是下降沿；
- 采集时间：定义数据采集的时间，单位 s，到时间后自动停止。

## 8.7.10 TDC 非线性测试

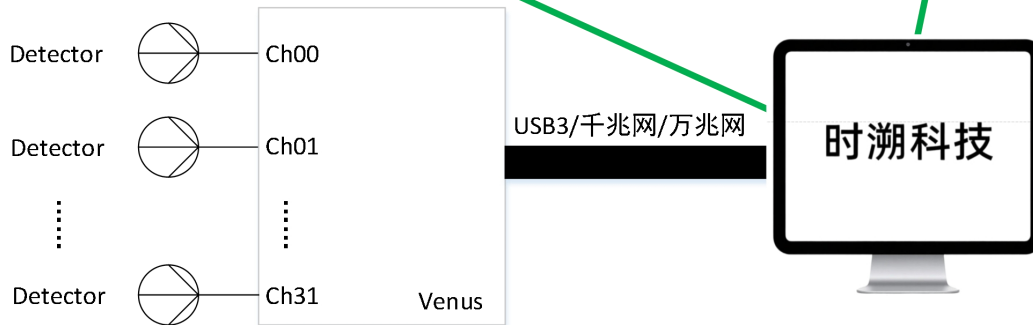


图 60 TDC 非线性测试

本分析功能模块旨在对 Venus 设备的核心 TDC 逻辑的静态指标微分非线性 DNL 和积分非线性 INL 进行测试。用户只需要输入采集时间和通道选择，即可分析某通道 TDC 的非线性指标。此功能作为用户评估当前 TDC 性能的工具。

## 8.7.11 多重符合统计

根据 8.7.2，Venus 采用实时输出所有通道的双重符合数据。符合算法通过硬件实现，以保证符合效率。Venus 下位机输出所有双重符合的物理事件，然后用户可以保存全局符合裸数据或者使用配套的上位机软件符合分析功能包进行更高级分析。举例，如果通道 CH0、CH1、CH5、CH8 四个通道发生了符合事件，那么 Venus 将输出以下符合数据（比如本次事件按照以下时间先后发生：CH1->

CH5 -> CH0 -> CH8) :

*Coincidence Raw data1: {CH1, CH5, Delt\_T(CH1,CH5)};*

*Coincidence Raw data2: {CH1, CH0, Delt\_T(CH1,CH0)};*

*Coincidence Raw data3: {CH1, CH8, Delt\_T(CH1,CH8)};*

*Coincidence Raw data4: {CH5, CH0, Delt\_T(CH5,CH0)};*

*Coincidence Raw data5: {CH5, CH8, Delt\_T(CH5,CH8)};*

*Coincidence Raw data6: {CH0, CH8, Delt\_T(CH0,CH8)};*

因此，发生 N 重符合时，Venus 将输出  $\frac{N(N-1)}{2}$  个双重符合数据对。

用户可以自行分析这些符合数据对，或者使用以下符合分析程序包进行分析，包括简单多重符合或者分组多重符合。

### 8.7.11.1 简单多重符合

简单多重符合原理示意图如下所示。只有当所有指定通道的触发时间都在时间窗之内才作为有效符合计数。

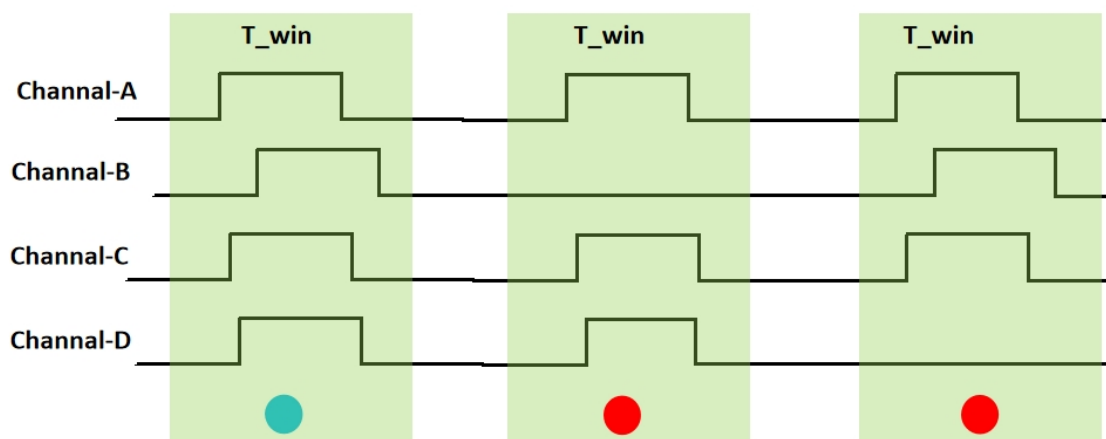


图 61 多重符合示意图（以 4 重为例）

首先用户指定要符合分析的 N 个通道（简称虚拟通道），然后 Venus 会实时统计多重符合计数值，以及输出多重符合数据的符合事件序列 index、双符合通道号和双符合通道的时间戳信息，作为中间输出数据文件给用户。用户直接可

以把此文件内容作为 N 重符合事件的时间信息进行下一步的分析。输出的符合数据文件格式如下所示。

```

{组别, 符合事件Index(1), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道2, 通道2时间戳, }
{组别, 符合事件Index(1), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道3, 通道3时间戳, }
.....
{组别, 符合事件Index(1), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道N, 通道N时间戳, }
{组别, 符合事件Index(2), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道2, 通道2时间戳, }
{组别, 符合事件Index(2), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道3, 通道3时间戳, }
.....
{组别, 符合事件Index(2), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道N, 通道N时间戳, }
{组别, 符合事件Index(3), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道2, 通道2时间戳, }
{组别, 符合事件Index(3), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道3, 通道3时间戳, }
.....
{组别, 符合事件Index(3), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道N, 通道N时间戳, }
.....
.....
.....
{组别, 符合事件Index(M), 符合通道1, 通道1时间戳, 符合通道N, 通道N时间戳, }

```

图 62 简单符合数据文件格式

### 8.7.11.2 分组多重符合

在某些应用中，用户需要指定虚拟分组，并独立对分组中的通道进行多重符合分析。如下图所示。每组由多个通道组成且独立进行符合统计，当且每组内所有通道都在各自时间窗内触发时，相关通道的符合计数才有效。

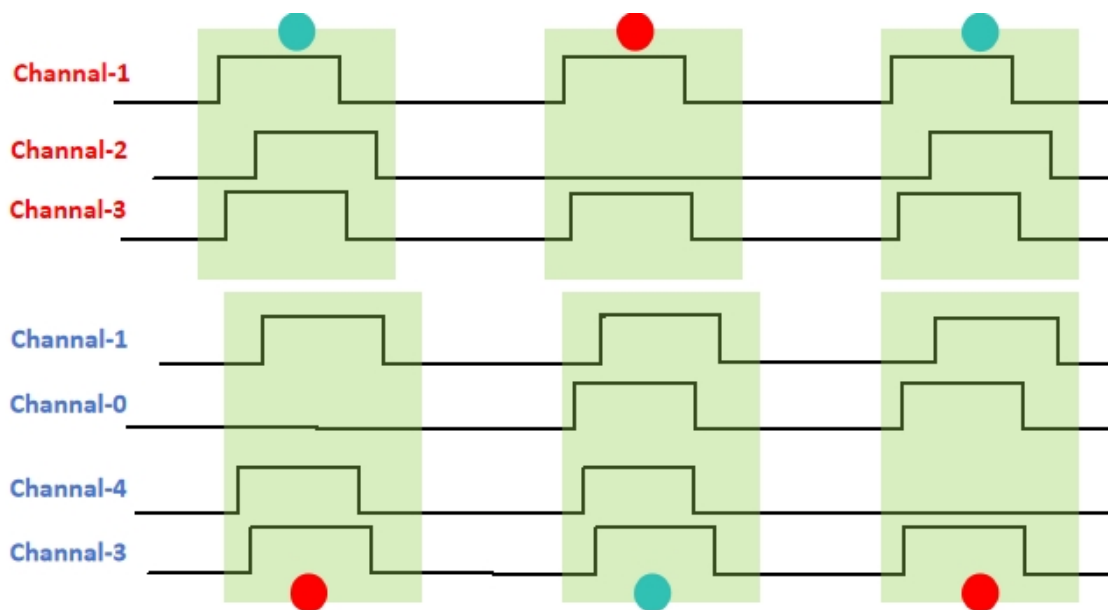


图 63 分组多重符合示意图（以 2 组为例，{CH1/2/3}和{CH0/1/3/4}一组）

首先用户指定要分析的 M 个组和各组的时间窗值，每个组内的通道序号，Venus 会对符合数据进行实时分析以及输出多重符合数据的符合事件序列 index、双符合通道号和双符合通道的时间差信息，作为中间输出数据文件给用户。用户直接可以把此文件内容作为 N 重符合事件的时间信息进行下一步的分析。每组输出的符合数据文件格式如图 65 所示。

### 8.7.11.3 GUI 中符合分析计数率统计和结果输出

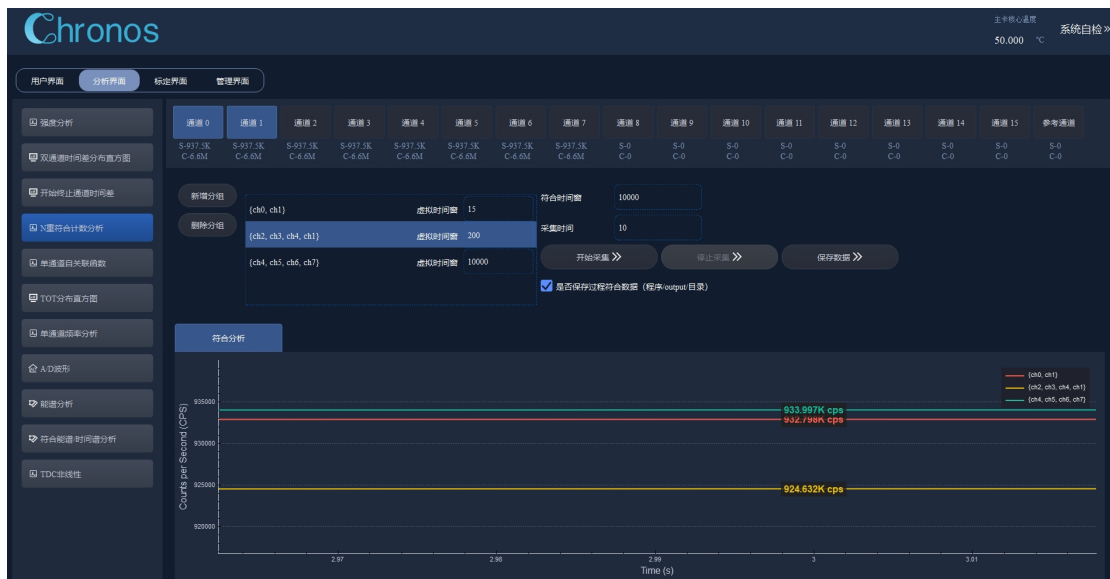
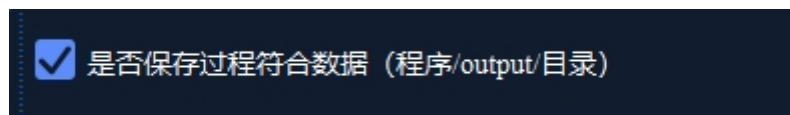


图 64 分组多重符合计数率分析

为了方便用户实时测量多重符合计数率，GUI 上位机软件的 N 重符合计数分析模块可以统计并显示指定虚拟符合通道和各自的虚拟符合时间窗的符合计数率。其中，虚拟符合时间窗必须小于设置的全局符合时间窗。

比如，用户建立  $\{CH_0, CH_1, 15ps\}$ ,  $\{CH_1, CH_2, CH_3, CH_4, 200ps\}$ ,  $\{CH_4, CH_5, CH_6, CH_7, 10000ps\}$  三个虚拟通道分组，那么软件会实时计算  $CH_0$ 、 $CH_1$  时间差小于 15ps 的组 1 符合计数率，实时计算  $CH_1$ 、 $CH_2$ 、 $CH_3$  和  $CH_4$  之间时间差小于 200ps 的组 2 符合计数率，实时计算  $CH_4$ 、 $CH_5$ 、 $CH_6$  和  $CH_7$  之间时间差小于 10000ps 的组 3 符合计数率并显示计数率与采集时间关系的曲线。目前软件版本支持多达 8 个独立的计数率统计分组。



#	A	B	C	D	E	F
1	group_name	coins_index	start_ch	start_timestamp(ps)	end_ch	end_timestamp(ps)
2	0_1	1	0	542362290158682	1	542362290158683
3	1_2_3_4	1	4	542362291223547	1	542362291223630
4	1_2_3_4	1	4	542362291223547	2	542362291223670
5	1_2_3_4	1	4	542362291223547	3	542362291223727
6	4_5_6_7	1	4	542362291223547	5	542362291223551
7	4_5_6_7	1	4	542362291223547	6	542362291223569
8	4_5_6_7	1	4	542362291223547	7	542362291223630
9	0_1	2	0	542362291223634	1	542362291223630
10	0_1	3	0	542362292288579	1	542362292288585
11	0_1	4	0	542362293353576	1	542362293353579
12	0_1	5	0	542362294418513	1	542362294418510
13	0_1	6	0	542362295483478	1	542362295483483
14	0_1	7	0	542362296548456	1	542362296548463
15	0_1	8	0	542362297613414	1	542362297613409
16	0_1	9	0	896857618238866	1	896857618238870
17	0_1	10	0	896857619303821	1	896857619303823
18	0_1	11	0	896857620368769	1	896857620368773
19	0_1	12	0	896857621433751	1	896857621433752
20	0_1	13	0	896857622498728	1	896857622498727
21	0_1	14	0	896857623563657	1	896857623563658
22	0_1	15	0	896857624628648	1	896857624628642
23	0_1	16	0	896857625693612	1	896857625693609
24	0_1	17	0	896857626758548	1	896857626758544
25	0_1	18	0	896857627823538	1	896857627823539
26	0_1	19	0	896857628888504	1	896857628888510
27	0_1	20	0	896857629953450	1	896857629953448
28	0_1	21	0	896857631018435	1	896857631018434
29	0_1	22	0	896857632083403	1	896857632083402
30	0_1	23	0	896857633148345	1	896857633148346
31	0_1	24	0	896857634213327	1	896857634213329
32	0_1	25	0	896857635278304	1	896857635278300

图 65 符合分析结果是否保存以及保存文件格式

另外，用户还可以选择保存实时分析符合结果，结果保存在 Venus 程序安装目录下的/output 文件夹下。保存文件格式为 csv，第一列为分组名称，比如 0\_1 表示 CH0 和 CH1 组成的虚拟组，第二列为符合事件的编号，即哪一次符合事件；Start\_ch、End\_ch、Start\_timestamp(ps)、End\_timestamp(ps)为两个符合通道的通道号以及各自的时间戳信息（单位 ps）。

举例说明，虚拟分组 CH1/2/3/4，发生了第一次符合事件，见上图中 csv 文件中的 3-5 行，用户可以简单观测到发生本次符合事件的 4 个通道的时间戳信息。

## 8.8 标定页面

在系统标定界面中，当设备未连接任何外部模拟信号时，用户可设置阈值扫描范围、扫描步进（精度）和平均次数，以执行模拟前端的阈值偏置标定和噪声评估。设备将从阈值下限扫描至上限，并获取噪声触发概率曲线（计数率曲线）。对该曲线进行高斯拟合，即可得到系统的等效噪声电压和基线位置。

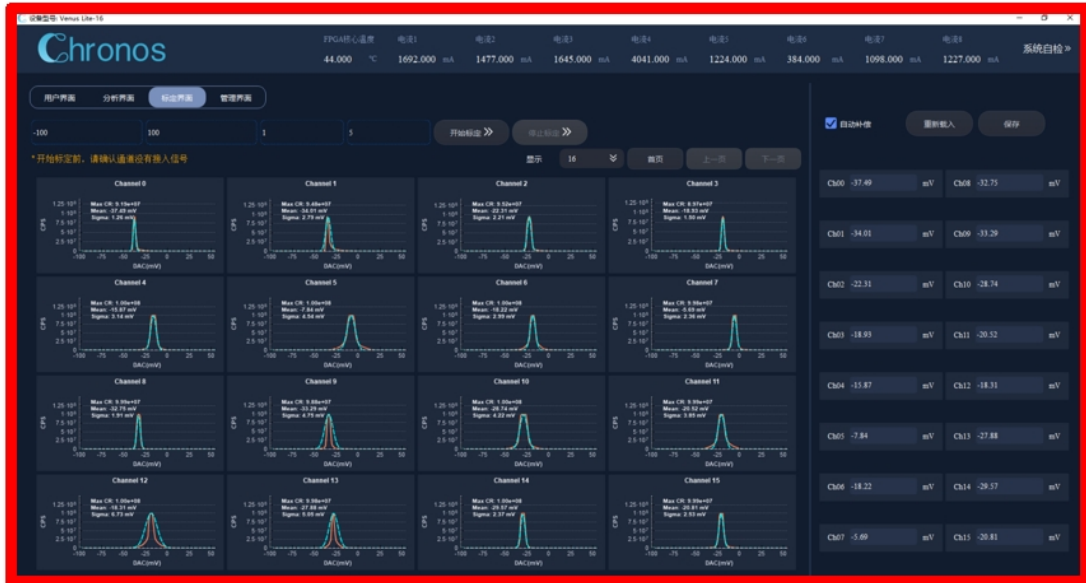


图 66 模拟前端标定

若需补偿整个探测器系统（而不仅是设备本身）引入的基线漂移，可在相应通道接入探测器信号后进行阈值扫描与补偿。

此外，用户也可对输入信号进行阈值扫描。例如，向通道 1 和通道 3 输入固定幅度与频率的脉冲信号，便可得到如下图所示的计数率曲线。通过分析该曲线的形状特征，可以确定输入信号的幅度及其幅度的涨落。（这是一种通过阈值扫描替代 ADC 来获取能谱信息的方法）。

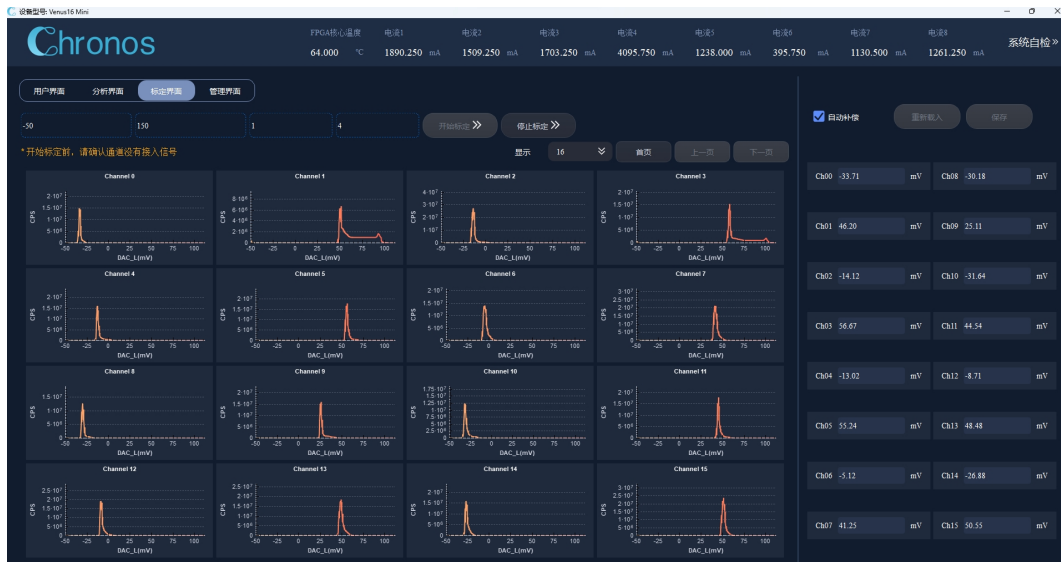


图 67 模拟前端标定（通道 1 和通道 3 输入固定幅度和频率信号时）

## 8.9 管理页面

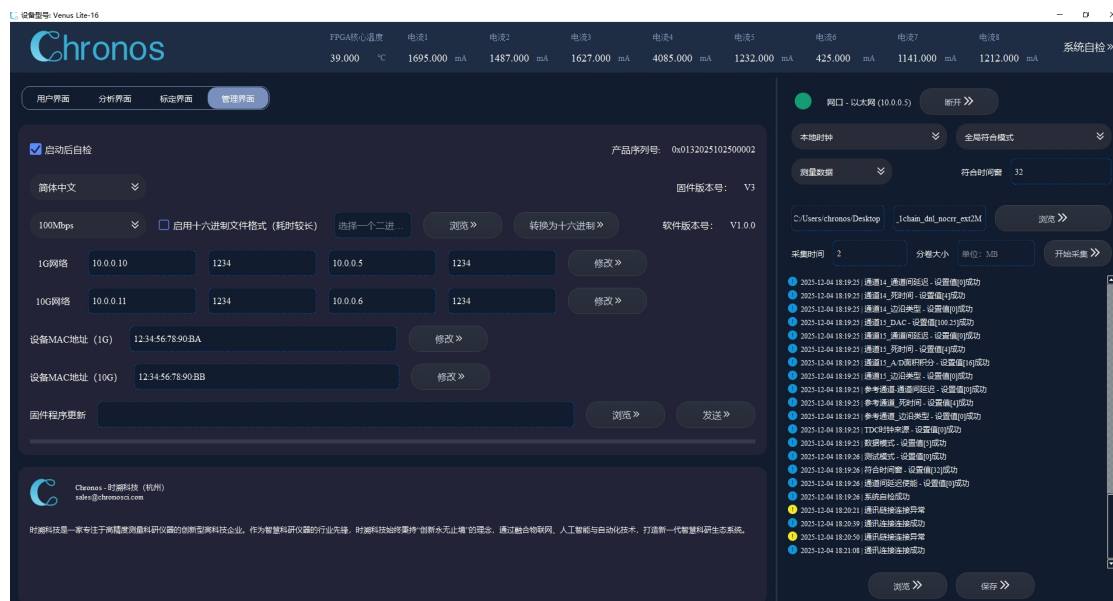


图 68 管理页面

管理页面用于进行系统级设置与信息查看，主要功能包括：

- 软件语言选择
- Raw 数据保存格式设置和离线转换
- 以太网地址配置
- 设备序列号显示
- 下位机固件版本号显示

其中，设备序列号是产品的唯一身份标识，将伴随设备的整个生命周期。凭借此序列号，我们可为每一台设备提供全生命周期的技术跟踪支持、售后服务与软件升级。

表格 4 设备序列号解释

设备序列号段	段名	可选
段 1	设备类型	0x1 Venus(TDC)
段 2	设备类型	0x1:Venus32 0x2:Venus24 0x3:Venus16lite 0x4:Venus8lite 0x5:Venus24ultra 0x6:Venus16ultra 0x7:Venus6ultra 0x8:Venus12ultra+ 0x9:Venus8ultra+ 0xA:Venus 4_2ps lite
段 3	生产日期	例如：0x20251101
段 4	生产地点	例如：0x0, 杭州
段 5	生产编号	例如：0x1

## 8.10 日志区



图 69 系统日志

Venus 会自动保存用户的所有操作和系统时间信息，并可以保存测试过程到上位机电脑，用户可以通过管理日志来查询实验条件历史信息。

## 本文档历史记录

文档编号	修改时间	修改人	说明
UG-01-3-010-1	2025.12	Cong	V1.0
UG-01-3-030-1	2026.2	Cong	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 针对 v1.2 硬件版本进行更新；</li> <li>2. 优化了时间测量性能；</li> <li>3. 增加了比较器迟滞电压设置功能；</li> <li>4. 去掉了时间延迟使能按钮；</li> <li>5. 修改了外部时钟输入要求；</li> <li>6. 增加了 LabVIEW SDK，更新了 C++/Python/Matlab SDK；</li> <li>7. 增加了 Start-Stop 分析模式；</li> <li>8. 更新了部分测试结果</li> </ol>
UG-01-3-040-1	2026.4	Cong	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 针对 v1.3 硬件版本进行更新；</li> <li>2. 详细描述了 Start-stop 统计方法；</li> <li>3. 更新了产品订购型号说明；</li> <li>4. 更新了测试结果和 API 接口</li> </ol>
UG-01-3-050-1	2026.6	Cong	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 增加了关联函数 g2 计算；</li> <li>2. 优化了时钟频率分析功能，满足 IEEE 1139；</li> <li>3. 增加了多重符合统计；</li> <li>4. 解决了部分 bug；</li> </ol>